

Maps of the $\sin \frac{1}{x}$ Continuum with Every Point Chain Recurrent

Ridi Huang¹, Jingren Zhou¹, Yalin Tang¹, Gengrong Zhang^{1,2*}

¹School of Mathematics and Information Science, Guangxi University, Nanning Guangxi

²College of Mathematics and Computational Science, Hunan First Normal University, Changsha Hunan
Email: *18152853519@163.com

Received: Jan. 2nd, 2017; accepted: Jan. 17th, 2017; published: Jan. 20th, 2017

Copyright © 2017 by authors and Hans Publishers Inc.

This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY).

<http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/>



Open Access

Abstract

Let S be $\sin \frac{1}{x}$ continuum and $f : S \rightarrow S$ be a continuous map, where $S = L_1 \cup L_2$, $L_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0, -1 \leq y \leq 1\}$, $L_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \sin \frac{1}{x}, 0 < x \leq 1\}$. It is showed that if f is pointwise chain recurrent, then if $\text{Fix}(f)$ is connected, f is identify; if $\text{Fix}(f)$ is disconnected, then f is turbulent while $\text{Fix}(f_1)$ or $\text{Fix}(f_2)$ is nondegenerate disconnected; f is not turbulent while $\text{Fix}(f_1) = L_1$, $\text{Fix}(f_2) = a, a \in L_2$ and $(L_2 - \{a\}) \cap P(f_2) = \emptyset$.

Keywords

$\sin \frac{1}{x}$ Continuum, Pointwise Chain Recurrent, Identify, Turbulent

$\sin \frac{1}{x}$ 连续统上每个点都为链回归点的映射

黄日娣¹, 周敬人¹, 唐亚林¹, 张更容^{1,2*}

*通讯作者。

文章引用: 黄日娣, 周敬人, 唐亚林, 张更容. $\sin \frac{1}{x}$ 连续统上每个点都为链回归点的映射[J]. 理论数学, 2017, 7(1): 39-42. <http://dx.doi.org/10.12677/pm.2017.71006>

¹广西大学数学与信息科学学院, 广西 南宁

²湖南第一师范学院数学与计算科学学院, 湖南 长沙

Email: *18152853519@163.com

收稿日期: 2017年1月2日; 录用日期: 2017年1月17日; 发布日期: 2017年1月20日

摘要

设 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统, $f: S \rightarrow S$ 为连续自映射, 其中 $S = L_1 \cup L_2$, $L_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0, -1 \leq y \leq 1\}$, $L_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \sin \frac{1}{x}, 0 < x \leq 1\}$ 。本文指出: 如果 f 为逐点链回归映射, 那么, 若 $\text{Fix}(f)$ 连通, 则 f 为恒等映射; 若 $\text{Fix}(f)$ 不连通, 则当 $\text{Fix}(f_1)$ 或者 $\text{Fix}(f_2)$ 非退化不连通时, f 含湍流, 当 $\text{Fix}(f_1) = L_1$, $\text{Fix}(f_2) = a, a \in L_2$ 且 $(L_2 - \{a\}) \cap P(f_2) = \emptyset$ 时, f 不含湍流。

关键词

$\sin \frac{1}{x}$ 连续统, 逐点链回归, 恒等映射, 湍流

1. 预备知识

设 $L_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0, -1 \leq y \leq 1\}$, $L_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \sin \frac{1}{x}, 0 < x \leq 1\}$, 记 $S = L_1 \cup L_2$, 我们称 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统。由[1]知, S 为紧的, 类弧连通的, 但不是弧连通的, 也不是局部连通的。 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统在拓扑学的综合文章中提到的不少, 而且也引起了动力系统研究者的兴趣。本文主要研究 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统上逐点链回归的性质。

首先, 列举本文的一些符号和定义如下:

设 (X, d) 为紧致度量空间, $f: X \rightarrow X$ 为连续映射。若对任意 $x \in X$ 以及某个正整数 n , 有 $f^n(x) = x$ 且当 $k = 1, 2, \dots, n-1, f^k(x) \neq x$, 则称 x 为周期 n 的周期点, 其中 $f^0(x) = id, f^j = f \circ f^{j-1} (j \geq 1)$, 特别地, 如果 $g(x) = x$, 则 x 为 f 的不动点, 分别用 $\text{Fix}(f)$ 和 $P(f)$ 来表示 f 的不动点集和周期点集。对于任意 $x, y \in X, \varepsilon > 0$ x 到 y 的 ε -链就是一个有限序列 $x = x_0, x_1, \dots, x_{n-1}, x_n = y$, 其中 $n > 0$ 且对于 $0 \leq i \leq n-1, d(f(x_i), x_{i+1}) < \varepsilon$, 一个点 x 被称为链回归的是指存在从 x 到 x 的 ε -链。用 $CR(f)$ 来表示 f 的链回归点集。如果每个点在映射 f 下都是链回归的, 则称这个映射 f 为逐点链回归的。下面关于链回归的事实是明显成立的:

- (1) 如果 f 是逐点链回归的, 则 f 是 X 上的满射。
- (2) f 为逐点链回归的当且仅当对于任 $n > 0$, g^n 是逐点链回归的。
- (3) [2]若 X 是连通的且 $f: X \rightarrow X$ 是逐点链回归的, 则不存在非空开集 U 使得 $f(\bar{U}) \subseteq U$ 。

链回归是一个系统的重要动力学性质, 近年来, 在这方面的研究已取得突破性进展, 详情可见[2]-[7]。一个映射 $f: X \rightarrow X$ 称为含湍流, 是指如果存在非退化闭的连通子集 J 和 K 且 J, K 内部不交使得

$$f(J) \cap f(K) \supset J \cap K.$$

下面关于链回归的事实是明显成立的:

- (1) 如果 f 含湍流, 则对于任意 $n > 1$, f^n 含湍流。
- (2) 如果存在 $p \in F(f), y \in X$ 使得 $y \in (f(y), p), p = f^2(y)$, 则 f 含湍流。

文献[3]中证明了紧致区间上的逐点链回归映射 h 必须满足 h^2 为恒等映射或者 h^2 含湍流; 文献[6]中证明了 Y 空间中逐点链回归映射 h 必须满足 h 为恒等映射或者 h 恰有一个不动点或者 h^2 为恒等映射或者 h^2 含湍流; 文献[7]中证明了区间 $[0,1]$ 上每个点都为链回归点的映射 f , 若 $\text{Fix}(f)$ 连通, 则 f 为恒等映射, 若 $\text{Fix}(f)$, 则 f 含湍流。

本文主要证明了以下定理:

设 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统, L_1, L_2 如前所述, $f: S \rightarrow S$ 为连续映射, 如果 f 为逐点链回归映射, 则

- (1) 若 $\text{Fix}(f)$ 连通, f 为恒等映射;
- (2) 若 $\text{Fix}(f)$ 不连通, 则当 $\text{Fix}(f_1)$ 或者 $\text{Fix}(f_2)$ 非退化不连通, f 含湍流, 当 $\text{Fix}(f_1) = L_1$, $\text{Fix}(f_2) = a, a \in L_2$ 且 $(L_2 - \{a\}) \cap P(f_2) = \emptyset$, f 不含湍流。

2. 主要定理的证明

引理 1 [8]: 设 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统, L_1, L_2 如前所述, $f: S \rightarrow S$ 为连续映射, 则下列之一成立:

- (1) $f(L_1) \subset L_1, f(L_2) \subset L_2$;
- (2) $f(L_1) \subset L_2, f(L_2) \subset L_2$;
- (3) $f(L_1) \subset L_1, f(L_2) \subset L_1$ 。

引理 2 [9]: 设 $f: W \rightarrow W$ 为连续映射, 则存在唯一的一个连续映射 $\tilde{f}: [0,1] \rightarrow [0,1]$ 使得 $\phi \circ \tilde{f} = f \circ \phi$ 。

引理 3 [7]: 设 $X = [0,1], f: X \rightarrow X$ 为连续自映射, 如果 f 是逐点链回归的, 那么, 若 $\text{Fix}(f)$ 是连通的, 则 f 是恒等映射; 若 $\text{Fix}(f)$ 是不连通的, 则 f 含湍流。

定理 1: 设 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统, L_1, L_2 如前所述, $f: S \rightarrow S$ 为连续映射, f 为逐点链回归映射, 则 $f(L_1) \subset L_1, f(L_2) \subset L_2$ 。

证明: 由引理 1 可知, 若 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统, L_1, L_2 如前所述, $f: S \rightarrow S$ 为连续映射, 则 $f(L_1) \subset L_1, f(L_2) \subset L_2$, 或者对于任意 $i \in \{1,2\}, f(S) \subset L_i$ 。又因为对于任意 $i \in \{1,2\}, f(S) \subset L_i$, f 不是 S 上的满射, 因此 f 不是逐点链回归映射。因此若 f 为逐点链回归映射, 则 $f(L_1) \subset L_1, f(L_2) \subset L_2$ 。

定理 2: 设 S 为 $\sin \frac{1}{x}$ 连续统, L_1, L_2 如前所述, $f: S \rightarrow S$ 为连续映射, f 为逐点链回归映射, 则

- (1) 若 $\text{Fix}(f)$ 连通, f 为恒等映射;
- (2) 若 $\text{Fix}(f)$ 不连通, 则当 $\text{Fix}(f_1)$ 或者 $\text{Fix}(f_2)$ 非退化不连通, f 含湍流, 当 $\text{Fix}(f_1) = L_1$, $\text{Fix}(f_2) = a, a \in L_2$ 且 $(L_2 - \{a\}) \cap P(f_2) = \emptyset$, f 不含湍流。

证明: 由定理 1 可知, $f(L_1) \subset L_1, f(L_2) \subset L_2$ 。设 L_1 上连续自映射的不动点集为 $\text{Fix}(f_1)$, L_2 上连续自映射的不动点集为 $\text{Fix}(f_2)$, 则 $\text{Fix}(f_1) \cap \text{Fix}(f_2) = \emptyset$,

$$\text{Fix}(f) = \text{Fix}(f_1) \cup \text{Fix}(f_2)$$

情形 1: 若 $\text{Fix}(f)$ 连通, 即 $\text{Fix}(f_1) \cup \text{Fix}(f_2)$ 连通。若

$\text{Fix}(f_1) = \{(0, x) | x \in [a, b], -1 \leq a < b \leq 1\}$, 由于 $\text{Fix}(f_1) \cup \text{Fix}(f_2)$ 连通, 则 $\text{Fix}(f_2) = \left\{ \left(x, \sin \frac{1}{x} \right) \mid \sin \frac{1}{x} \in [a, b] \right\}$ 。又 $\text{Fix}(f_2) = \left\{ \left(x, \sin \frac{1}{x} \right) \mid \sin \frac{1}{x} \in [a, b] \right\} \cup \{(x, y) | y \in [a, b]\}$ 不连通, 所以 $\text{Fix}(f_1) \cup \text{Fix}(f_2)$ 不连通, 与 $\text{Fix}(f)$ 连通矛盾。故 $\text{Fix}(f_1) = L_1$, 从而存在 $a \leq 1$ 使得 $\text{Fix}(f_2) = \left\{ \left(x, \sin \frac{1}{x} \right) \mid x \in (0, a] \right\}$, 因此与 $\text{Fix}(f_2)$ 连通。又设同胚映射 $g: [0, 1] \rightarrow L_2$ 为连续满射, 由引理 2 可知存在连续映射 $h: [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ 使得 $g \circ h = f_2 \circ g$ 。若 $x' \in \text{Fix}(h)$ 则 $g(x') \in \text{Fix}(f_2)$ 且 $x' \in CR(h)$, 因此 $g(x') \in CR(f_2)$ 。因为 $\text{Fix}(f_2)$ 连通, 所以 $\text{Fix}(h)$ 连通, 又 f_2 逐点链回归, 因此 h 逐点链回归, 由引理 3 可知 h 为恒等映射, 则 $\text{Fix}(h) = [0, 1], \text{Fix}(f_2) = g([0, 1]) = L_2$ 。所以 f_2 为恒等映射, 故 f 为恒等映射。

情形 2: 若 $\text{Fix}(f)$ 不连通, 即 $\text{Fix}(f_1) \cup \text{Fix}(f_2)$ 不连通。

子情形 1: 若 $\text{Fix}(f_1)$ 不连通, 即 $f(L_1) \subset L_1$, 则 f_1 含湍流, 因此 f 含湍流。

子情形 2: 若 $\text{Fix}(f_2)$ 非退化不连通, 又设同胚映射 $g: [0, 1] \rightarrow L_2$ 为连续满射, 由引理 2 可知存在连续映射 $h: [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ 使得 $g \circ h = f_2 \circ g$ 。若 $x' \in \text{Fix}(h)$, 则 $g(x') \in \text{Fix}(f_2)$ 且 $x' \in CR(h)$, 因此 $g(x') \in CR(f_2)$ 。因为 $\text{Fix}(f_2)$ 不连通, 所以 $\text{Fix}(h)$ 不连通, 又 f_2 逐点链回归, 因此 h 逐点链回归, 由引理 3 可知 h 含湍流, 则 $\text{Fix}(h) = [0, 1], \text{Fix}(f_2) = g([0, 1]) = L_2$ 。所以 f_2 含湍流, 故 f 含湍流。

子情形 3: 若 $\text{Fix}(f_1) = L_1, \text{Fix}(f_2) = a, a \in L_2$ 且 $(L_2 - \{a\}) \cap P(f) = \emptyset$, 反设 f 含湍流, 由于 f_1 为恒等映射, 所以 f_2 含湍流, 则存在闭集 $C, D \subset L_2, \text{int}(C) \cap \text{int}(D) = \emptyset$ 使得 $C \cup D \subset f_2(C) \cap f_2(D)$, 所以 $C \subset f_2(C), D \subset f_2(D)$, 因此存在 $a_0 \in C$ 使得 $f_2(a_0) = a_0, b_0 \in D$, 使得 $f_2(b_0) = b_0$, 若 $a_0 \neq b_0$, 因此存在不动点 $a, a_0, b_0 \in L_2$, 与 $\text{Fix}(f_2) = a$ 矛盾, 若 $a_0 = b_0 = a$, 即 $C \cap D = \{a\}$, 则 $f(C - \{a\}) \supset C - \{a\}, f(D - \{a\}) \supset D - \{a\}$, 故存在 $a_1 \in (C - \{a\})$ 使得 $f_2(a_1) = a_1, b_1 \in (D - \{a\})$ 使得 $f_2(b_1) = b_1$, 因此存在不动点 $a, a_1, b_1 \in L_2$, 与 $\text{Fix}(f_2) = a$ 矛盾, 故与 f 不含湍流。

基金项目

国家自然科学基金(NO: 11461002; 11401288); 广西自然科学基金(NO: 2016GXNSFAA380317)。

参考文献 (References)

- [1] Nadler Jr., S.B. (1992) Continuum Theory. Marcel Dekker, Inc., New York.
- [2] Block, L. and Franke, J. (1985) The Chain Recurrent Set, Attractors, and Explosions. *Ergodic Theory and Dynamical Systems*, **5**, 321-327. <https://doi.org/10.1017/S0143385700002972>
- [3] Block, L. and Coven, E.M. (1986) Maps of the Interval with Every Point Chain Recurrent. *Proceedings of the American Mathematical Society*, **98**, 513-515. <https://doi.org/10.1090/S0002-9939-1986-0857952-8>
- [4] Block, L. and Coppel, W.A. (1991) Dynamics in One Dimension. Springer, Berlin.
- [5] Li, T. and Ye, X.D. (1999) Chain Recurrent Point of Tree Map. *Bulletin of the Australian Mathematical Society*, **59**, 181-186. <https://doi.org/10.1017/S0004972700032809>
- [6] Guo, W.J., Zeng, F.P. and Hu, Q.Y. (2003) Pointwise Chain Recurrent Maps of the Space Y. *Bulletin of the Australian Mathematical Society*, **67**, 79-85. <https://doi.org/10.1017/S0004972700033530>
- [7] Zhang, G.R., Zeng, F.P. and Qin, B. (2007) Maps of the Interval [0,1) with Every Point Chain Recurrent. *Guangxi Sciences*, **14**, 95-97, 102.
- [8] 王雅璐, 唐亚林, 黄日娣, 等. $\sin \frac{1}{x}$ 连续统上连续映射 f 的动力性质[J]. 湖南科技学院学报, 2015, 36(10): 5-6.
- [9] 熊金城, 叶向东, 张志强, 黄俊. 华沙圈上连续自映射的某些动力性质[J]. 数学学报, 1996(3): 294-299.

期刊投稿者将享受如下服务：

1. 投稿前咨询服务 (QQ、微信、邮箱皆可)
2. 为您匹配最合适的期刊
3. 24 小时以内解答您的所有疑问
4. 友好的在线投稿界面
5. 专业的同行评审
6. 知网检索
7. 全网络覆盖式推广您的研究

投稿请点击：<http://www.hanspub.org/Submission.aspx>

期刊邮箱：pm@hanspub.org