

一类具有时滞的反应扩散Lotka-Volterra合作系统行波解的存在性

张贝贝

长沙理工大学数学与统计学院, 湖南 长沙

收稿日期: 2024年7月21日; 录用日期: 2024年8月13日; 发布日期: 2024年8月23日

摘要

本文研究了移动环境下一类具有时滞的Lotka-Volterra合作系统行波解的存在性。利用单调迭代方法, 通过构造合适的上下解, 证明了当环境运动速度 $c > \max\{c_1^*, c_2^*\}$ 时, 系统连接两边界平衡点的行波解的存在性。

关键词

时滞, Lotka-Volterra合作系统, 移动环境, 行波解, 上下解

Existence of Traveling Wave Solution for Reaction-Diffusion Lotka-Volterra Cooperative System with Time Delay

Beibei Zhang

School of Mathematics and Statistics, Changsha University of Science and Technology, Changsha Hunan

Received: Jul. 21st, 2024; accepted: Aug. 13th, 2024; published: Aug. 23rd, 2024

Abstract

Existence of traveling wave front solutions is established for diffusive and cooperative Lotka-Volterra system with delays in a shifting environment. Using the method of monotone iteration and by constructing appropriate upper and lower solutions, it is proven that when the environmental movement speed is $c > \max\{c_1^*, c_2^*\}$, there exist traveling wave solutions that connect the boundary equilibrium points of the system.

文章引用: 张贝贝. 一类具有时滞的反应扩散 Lotka-Volterra 合作系统行波解的存在性[J]. 应用数学进展, 2024, 13(8): 4034-4042. DOI: 10.12677/aam.2024.138384

Keywords

Time Delay, Lotka-Volterra Cooperative Model, Shifting Environment, Traveling Wave Solution, Upper and Lower Solution

Copyright © 2024 by author(s) and Hans Publishers Inc.

This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0).

<http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/>



Open Access

1. 引言

自从 Fisher [1] 和 Kolmogorov 等[2] 把行波解的概念引入到反应扩散方程以来, 由于其在数学理论、生态学和物理学反应扩散方程模型中的重要性, 迅速引起广大学者的关注。

自然界中, 生物为争夺生存资源或追求共同利益而展现的竞争与合作现象极为普遍[3]。在种群动力学中, Lotka-Volterra 模型作为经典模型, 广泛用于描述种群内以及不同种群间的作用关系[4] [5]。而具有空间扩散项的两个种群的 Lotka-Volterra 合作系统是生物数学研究领域中比较典型且比较重要的模型之一[6]-[8], 其模型为:

$$\begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = d_1 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + u[r_i - a_i u + b_i v], \\ \frac{\partial v(t, x)}{\partial t} = d_2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + v[r_2 - a_2 v + b_2 u], \end{cases} \quad t \geq 0, x \in \mathbb{R}, \quad (1.1)$$

其中, $u(t, x)$ 和 $v(t, x)$ 为种群 u 和 v 在时刻 t 位置 x 处的种群密度, $d_i > 0, i=1,2$ 为物种的扩散系数, $r_i, i=1,2$ 为物种的内禀增长率, $a_i, i=1,2$ 为物种的内部拥挤系数, $b_i, i=1,2$ 为物种之间的合作系数. 系统(1.1)中所有的系数均为正常数。许多学者对系统(1.1)作了大量的研究。

物种的繁殖由于受环境、妊娠及成熟过程等各方面因素的影响, 物种密度在时间上的滞后是在所难免的, 所以, 具有时滞的 Lotka-Volterra 合作系统成为学者们关注的热点[9]-[12]。其中, Yang 和 Wu [13] 研究了移动环境中时滞扩散 Lotka-Volterra 合作系统:

$$\begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = d_1 \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} + u(t, x)[r_1(x-ct) - u(t, x) + a_1 v(t, x)], \\ \frac{\partial v(t, x)}{\partial t} = d_2 \frac{\partial^2 v(t, x)}{\partial x^2} + v(t, x)[r_2(x-ct) - v(t, x) + a_2 u(t, x)], \end{cases} \quad t \geq 0, x \in \mathbb{R}, \quad (1.2)$$

利用单调迭代方法和上下解的技巧证明了系统(1.2)的行波解[14]-[16]。

受以上模型及文献的启发, 本文研究如下移动环境下具有局部扩散和时滞的 Lotka-Volterra 合作模型

$$\begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = d_1 \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} + u(t, x)[r_1(x+ct) - u(t, x) + a_1 v(t-\tau_1, x)] \\ \frac{\partial v(t, x)}{\partial t} = d_2 \frac{\partial^2 v(t, x)}{\partial x^2} + v(t, x)[r_2(x+ct) - v(t, x) + a_2 u(t-\tau_2, x)] \end{cases} \quad (1.3)$$

行波解的存在性, 其中 $u(t, x)$ 和 $v(t, x)$ 为种群 u 和 v 在时刻 t 位置 x 处的种群密度, $x \in \mathbb{R}$, $c > 0$, $d_i > 0, i=1,2$ 为物种的扩散速率, $a_i, i=1,2$ 为种群间的合作强度, $\tau_i > 0, i=1,2$ 为种间合作时滞。

在本文的研究中, 做如下假设:

(H1) $0 < a_1 a_2 < 1$ 。

(H2) $r_i(\cdot)$ 是 \mathbb{R} 中的连续不增函数, $r_i(\pm\infty)$ 有限且 $r_i(+\infty) < 0 < r_i(-\infty)$ 。

2. 预备知识

定义 $C(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ 为 \mathbb{R} 上全体连续函数构成的空间。对任意的 $u = (u_1, u_2), v = (v_1, v_2) \in C \times C$, 若 $u_i \leq v_i, i=1,2$, 则记 $u \leq v$; 若 $u \leq v$ 且 $u \neq v$, 则记 $u < v$ 。记

$$B \subset (\mathbb{R}, \mathbb{R}) = \left\{ u \in C(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \mid \sup_{\xi \in \mathbb{R}} |u(\xi)| < \infty \right\}.$$

模型(1.3)的行波解是具有如下特殊形式的平移不变解:

$$(u, v)(t, x) = (U, V)(\xi), \xi := x + ct. \quad (2.1)$$

其中 $(U, V) \in C(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ 是行波的轮廓, $c > 0$ 是波速。

将式(2.1)代入式(1.3), 得到如下波剖系统:

$$\begin{cases} cU'(\xi) = d_1 U''(\xi) + U(\xi)[r_1(\xi) - U(\xi) + a_1 V(\xi - c\tau_1)], \\ cV'(\xi) = d_2 V''(\xi) + V(\xi)[r_2(\xi) - V(\xi) + a_2 U(\xi - c\tau_2)], \end{cases} \quad \xi \in \mathbb{R}. \quad (2.2)$$

经计算, 式(2.2)的极限系统在负无穷远处存在唯一的正平衡点 $E^* = (k_1, k_2)$, 其中

$$k_1 = \frac{r_1(-\infty) + a_1 r_2(-\infty)}{1 - a_1 a_2}, \quad k_2 = \frac{r_2(-\infty) + a_2 r_1(-\infty)}{1 - a_1 a_2}.$$

接下来, 我们将证明连接平衡点 $E^* = (k_1, k_2)$ 和 $E_0(0, 0)$ 的行波解, 并且满足边界条件

$$\begin{cases} \lim_{\xi \rightarrow -\infty} (U(\xi), V(\xi)) = (k_1, k_2), \\ \lim_{\xi \rightarrow +\infty} (U(\xi), V(\xi)) = (0, 0), \end{cases} \quad (2.3)$$

为此, 还需做如下假设: (H3) $r_1(-\infty) < -a_1 k_2$, $r_2(+\infty) < -a_2 k_1$ 。

首先, 给出上、下解的定义。

定义 2.1. 若存在一列有限点列 $\{\xi_j\}_{j=1}^N$ 使得连续函数 $(U(\xi), V(\xi))$ 在 $\mathbb{R} \setminus \{\xi_j\}$ 上满足

$$\begin{cases} cU'(\xi) \geq (\leq) d_1 U''(\xi) + U(\xi)[r_1(\xi) - U(\xi) + a_1 V(\xi - c\tau_1)], \\ cV'(\xi) \geq (\leq) d_2 V''(\xi) + V(\xi)[r_2(\xi) - V(\xi) + a_2 U(\xi - c\tau_2)], \end{cases}$$

其中, $\xi \in \mathbb{R}$, $(U(\xi), V(\xi))$ 在 ξ_j 处连续, 则称 $(U(\xi), V(\xi))$ 为系统(2.2)的上(下)解。

构造一对上、下解。

定义函数

$$\Delta_i(\lambda, c) := d_i \lambda^2 - c \lambda + r_i(-\infty), i=1,2. \quad (2.4)$$

参数

$$c_i^*(\infty) := 2\sqrt{d_i r_i(-\infty)}, i=1,2.$$

利用凸函数的性质可得出以下结论。

引理 2.2 对任意 $c > \max\{c_1^*, c_2^*\}$, $\Delta_1(\lambda, c)$ 有两个不同的正根 λ_1, λ_2 , $\Delta_2(\lambda, c)$ 有两个不同的正根 λ_3, λ_4 , 且满足

$$\Delta_1(\lambda, c) = \begin{cases} > 0, \lambda < \lambda_1, \\ < 0, \lambda \in (\lambda_1, \lambda_2), \\ > 0, \lambda > \lambda_2, \end{cases} \quad \Delta_2(\lambda, c) = \begin{cases} > 0, \lambda < \lambda_3, \\ < 0, \lambda \in (\lambda_3, \lambda_4), \\ > 0, \lambda > \lambda_4, \end{cases}$$

先构造系统(2.2)的下解。令 $l_1(\xi) = e^{\lambda_1 \xi} - qe^{\eta \lambda_1 \xi}$, $l_2(\xi) = e^{\lambda_3 \xi} - qe^{\eta \lambda_3 \xi}$, 其中常数 $\eta \in \left(1, \min\left\{2, \frac{\lambda_2}{\lambda_1}, \frac{\lambda_4}{\lambda_3}\right\}\right)$,

$q > 1$ 。记 $\xi_i = \frac{1}{\lambda_i(\eta-1)} \ln \frac{1}{q} < 0$, 易知 $l_i(\xi_i) = 0, i = 1, 2$ 。选择 η 使得 $\Delta_1(\eta \lambda_1, c) < 0$ 和 $\Delta_2(\eta \lambda_3, c) < 0$ 。

综上所述, 定义连续函数

$$\underline{U}(\xi) = \begin{cases} k_1(e^{\lambda_1 \xi} - qe^{\eta \lambda_1 \xi}), & \xi \leq \xi_1, \\ 0, & \xi > \xi_1, \end{cases} \quad \underline{V}(\xi) = \begin{cases} k_2(e^{\lambda_3 \xi} - qe^{\eta \lambda_3 \xi}), & \xi \leq \xi_2, \\ 0, & \xi > \xi_2. \end{cases}$$

引理 2.3 对任意 $c > \max\{c_1^*, c_2^*\}$, 当 $q > 1$ 足够大时, $(\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi))$ 是系统(2.2)的一个下解。

证明. 方便起见, 令

$$\begin{aligned} P_1(\xi) &:= d_1 U''(\xi) - c U'(\xi) + U(\xi)[r_1(\xi) - U(\xi) + a_1 V(\xi - c\tau_1)], \\ P_2(\xi) &:= d_2 V''(\xi) - c V'(\xi) + V(\xi)[r_2(\xi) - V(\xi) + a_2 U(\xi - c\tau_2)]. \end{aligned}$$

要证 $(\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi))$ 是一个下解, 只需证 $P_1(\xi) \geq 0$ 和 $P_2(\xi) \geq 0$ 。

首先证明 $P_1(\xi) \geq 0$ 。

(i) 当 $\xi > \xi_1$ 时, $\underline{U}(\xi) = 0$, 此时 $P_1(\xi) = 0$ 。

(ii) 当 $\xi \leq \xi_1$ 时, $\underline{U}(\xi) = k_1(e^{\lambda_1 \xi} - qe^{\eta \lambda_1 \xi}) < k_1 e^{\lambda_1 \xi}$, $\underline{V}(\xi - c\tau_1) = k_2(e^{\lambda_3(\xi - c\tau_1)} - qe^{\eta \lambda_3(\xi - c\tau_1)}) > 0$, 则有

$$\begin{aligned} P_1(\xi) &= k_1 e^{\lambda_1 \xi} [d_1 \lambda_1^2 - c \lambda_1 + r_1(\xi)] - k_1 q e^{\eta \lambda_1 \xi} [d_1 (\eta \lambda_1)^2 - c \eta \lambda_1 + r_1(\xi)] + \underline{U}(\xi) [-\underline{U}(\xi) + a_1 \underline{V}(\xi - c\tau_1)] \\ &\geq k_1 e^{\lambda_1 \xi} [d_1 \lambda_1^2 - c \lambda_1 + r_1(-\infty) - r_1(\xi)] \\ &\quad - k_1 q e^{\eta \lambda_1 \xi} [d_1 (\eta \lambda_1)^2 - c \eta \lambda_1 + r_1(-\infty) - r_1(\xi)] - (k_1 e^{\lambda_1 \xi})^2 \\ &\geq -k_1 e^{\lambda_1 \xi} [r_1(-\infty) - r_1(\xi)] + k_1 q e^{\eta \lambda_1 \xi} [r_1(-\infty) - r_1(\xi)] - k_1 q e^{\eta \lambda_1 \xi} [\Delta_1(\eta \lambda_1, c)] - k_1^2 e^{2\lambda_1 \xi} \\ &\geq k_1 [qe^{\eta \lambda_1 \xi} - e^{\lambda_1 \xi}] [r_1(-\infty) - r_1(\xi)] - k_1 e^{\eta \lambda_1 \xi} [q \Delta_1(\eta \lambda_1, c) + k_1 e^{(2-\eta)\lambda_1 \xi}] \\ &\geq 0. \end{aligned}$$

当 $q > 1$ 足够大时, 最后一个不等式成立。同理可得, 对任意的 $\xi \in \mathbb{R}$, 都有 $P_2(\xi) \geq 0$ 。

显然, $(\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi))$ 是系统(2.2)的一个下解, 证毕。

接下来构造上解。

由假设(H3), 可以选择 $\xi_i^0 > 0$ 足够大, 其中 $i = 1, 2$ 使得 $r_1(\xi_i^0) + a_1 k_2 < 0$, $r_2(\xi_i^0) + a_2 k_1 < 0$ 。定义函数

$$g_i(\mu) = d_i \mu^2 + c \mu + r_i(\xi_i^0) + a_i k_j, \quad i \neq j \in \{1, 2\}.$$

易知 $g_i(0) < 0$, 当 $\mu \rightarrow \infty$ 时 $g_i(\mu) \rightarrow +\infty$ 。这意味着存在 $\mu_i > 0$ 使得 $g_i(\mu_i) = 0$ 。

由此定义连续函数

$$\bar{U}(\xi) = \begin{cases} k_1 e^{-\mu_1(\xi - \xi_1^0)}, & \xi \geq \xi_1^0, \\ k_1, & \xi < \xi_1^0, \end{cases} \quad \bar{V}(\xi) = \begin{cases} k_2 e^{-\mu_2(\xi - \xi_2^0)}, & \xi \geq \xi_2^0, \\ k_2, & \xi < \xi_2^0. \end{cases}$$

引理 2.3 对任意 $c > 0$, $(\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi))$ 是系统(2.2)的一个上解。

证明. 因为 $\xi_1^0 \geq 0 \geq \xi_i$, 所以 $(\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi)) \geq (\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi))$ 。

要证 $(\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi))$ 是系统(2.2)的一个上解, 只需证明:

$$Q_1(\xi) := d_1 \bar{U}''(\xi) - c \bar{U}'(\xi) + \bar{U}(\xi) [r_1(\xi) - \bar{U}(\xi) + a_1 \bar{V}(\xi - c\tau_1)] \leq 0,$$

$$Q_2(\xi) := d_2 \bar{V}''(\xi) - c \bar{V}'(\xi) + \bar{V}(\xi) [r_2(\xi) - \bar{V}(\xi) + a_2 \bar{U}(\xi - c\tau_2)] \leq 0.$$

首先证明 $Q_1(\xi) \leq 0$ 。

(i) 当 $\xi < \xi_1^0$ 时, $\bar{U}(\xi) = k_1, \bar{V}(\xi - c\tau_1) \leq k_2$, 有

$$Q_1(\xi) = k_1 [r_1(\xi) - k_1 + a_1 \bar{V}(\xi - c\tau_1)] \leq k_1 [r_1(-\infty) - k_1 + a_1 k_2] = 0$$

(ii) 当 $\xi \geq \xi_1^0$ 时, $\bar{U}(\xi) = k_1 e^{-\mu_1(\xi - \xi_1^0)}, \bar{V}(\xi - c\tau_1) \leq k_2$, 有

$$\begin{aligned} Q_1(\xi) &= k_1 e^{-\mu_1(\xi - \xi_1^0)} \left[d_1 (\mu_1)^2 + c \mu_1 + r_1(\xi) - k_1 e^{-\mu_1(\xi - \xi_1^0)} + a_1 \bar{V}(\xi - c\tau_1) \right] \\ &\leq k_1 e^{-\mu_1(\xi - \xi_1^0)} \left[d_1 (\mu_1)^2 + c \mu_1 + r_1(\xi_1^0) + a_1 k_2 \right] \\ &= 0. \end{aligned}$$

同理可得, 对任意的 $\xi \in \mathbb{R}$, $Q_2(\xi) \leq 0$, 故 $(\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi))$ 是系统(2.2)的一个上解, 证毕。

因为 $(\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi)), (\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi))$ 是系统(2.2)的一对上下解, 现给出波廓集 Γ 的定义:

$$\Gamma : \{(U, V) | U, V \in B \subset C(\mathbb{R}, \mathbb{R}), (\bar{U}, \bar{V}) \geq (U, V) \geq (\underline{U}, \underline{V})\} \quad (2.5)$$

令 $\beta_i = 2k_i - r_i(+\infty), i = 1, 2$, 则方程 $-d_i \lambda^2 + c\lambda + \beta_i = 0, i = 1, 2$ 有两个实根:

$$\lambda_{i_1} = \frac{c - \sqrt{c^2 + 4d_i \beta_i}}{2d_i} < 0, \quad \lambda_{i_2} = \frac{c + \sqrt{c^2 + 4d_i \beta_i}}{2d_i} > 0,$$

定义二阶微分算子 Δ_i 和它们的逆 Δ_i^{-1} 分别为

$$\Delta_i h := -d_i h'' + ch' + \beta_i h,$$

$$\Delta_i^{-1} h(\xi) := \frac{1}{d_i(\lambda_{i_2} - \lambda_{i_1})} \left[\int_{-\infty}^{\xi} e^{\lambda_{i_1}(\xi - \eta)} h(\eta) d\eta + \int_{\xi}^{+\infty} e^{\lambda_{i_2}(\xi - \eta)} h(\eta) d\eta \right]$$

容易验证, 对任意的 $h \in B \subset (\mathbb{R}, \mathbb{R})$ 都有 $\Delta_i(\Delta_i^{-1} h) = h$ 。此外, 若 $h', h'' \in B \subset (\mathbb{R}, \mathbb{R})$, 则 $\Delta_i^{-1}(\Delta_i h) = h$ 。对任意 $(U, V) \in \Gamma$, 定义算子:

$$H_1(U, V)(\xi) := \beta_1 U(\xi) + U(\xi) [r_1(\xi) - U(\xi) + a_1 V(\xi - c\tau_1)],$$

$$H_2(U, V)(\xi) := \beta_2 V(\xi) + V(\xi) [r_2(\xi) - V(\xi) + a_2 U(\xi - c\tau_2)].$$

定义算子 $F = (F_1, F_2)$, 其中 $F_i = \Delta_i^{-1} H_i, i = 1, 2$ 。由于

$$\Delta_1(U(\xi)) = -d_1 U''(\xi) + c U'(\xi) + \beta_1 U(\xi) = H_1(U, V)(\xi),$$

$$\Delta_2(V(\xi)) = -d_2 V''(\xi) + c V'(\xi) + \beta_2 V(\xi) = H_2(U, V)(\xi).$$

且

$$(U(\xi), V(\xi)) \in \Gamma, U'(\xi), V'(\xi), U''(\xi), V''(\xi) \in B \subset (\mathbb{R}, \mathbb{R}).$$

所以

$$U(\xi) = F_1(U, V)(\xi), V(\xi) = F_2(U, V)(\xi).$$

此时，系统(2.2)解的存在性问题转化为算子 F 的不动点的存在性问题。

下面证明 F 的一些性质。

引理 2.4 当 $c > \max\{c_1^*, c_2^*\}$ ，则 F 是一个非减算子且 $F(\Gamma) \subset \Gamma$ 。如果 $(U, V) \in \Gamma$ 关于 ξ 是非增的，那么 $F(U, V)(\xi)$ 关于 $\xi \in \mathbb{R}$ 也是非增的。

证明. 首先证 F 是一个非减算子。

对任意 $(U_1, V_1), (U_2, V_2) \in \Gamma$ 且 $(U_1, V_1) \geq (U_2, V_2)$ ，则有

$$\begin{aligned} H_1(U_1, V_1)(\xi) - H_1(U_2, V_2)(\xi) \\ = (U_1(\xi) - U_2(\xi))(\beta_1 + r_1(\xi)) + a_1 [U_1(\xi)V_1(\xi - c\tau_1) - U_2(\xi)V_2(\xi - c\tau_1)] - [U_1(\xi)^2 - U_2(\xi)^2] \\ \geq (U_1(\xi) - U_2(\xi))[\beta_1 + r_1(\xi) - U_1(\xi) - U_2(\xi)] \\ \geq 0. \end{aligned}$$

同理可得， $H_2(U_1, V_1)(\xi) - H_2(U_2, V_2)(\xi) \geq 0$ 。

由 F_1 和 F_2 的定义可知 $F_i(U_1, V_1)(\xi) - F_i(U_2, V_2)(\xi) \geq 0, i=1,2$ ，这表明 F 是一个非减算子。

若 $(U, V) \in \Gamma$ 关于 ξ 是非增函数，则对任意 $s \geq 0, \xi \in \mathbb{R}$ ，有

$$\begin{aligned} H_1(U, V)(\xi + s) - H_1(U, V)(\xi) \\ = (U(\xi + s) - U(\xi))\beta_1 + U(\xi + s)r_1(\xi + s) - U(\xi)r_1(\xi) \\ + a_1 [U(\xi + s)V(\xi + s - c\tau_1) - U(\xi)V(\xi - c\tau_1)] - [U(\xi + s)^2 - U(\xi)^2] \\ \leq (U(\xi + s) - U(\xi))(\beta_1 - U(\xi + s) - U(\xi)) + U(\xi + s)r_1(\xi + s) - U(\xi)r_1(\xi + s) \\ = (U(\xi + s) - U(\xi))(\beta_1 + r_1(\xi + s) - U(\xi + s) - U(\xi)) \\ \leq 0. \end{aligned}$$

类似可证 $H_2(U, V)(\xi + s) - H_2(U, V)(\xi) \leq 0$ 。

对任意 $\zeta \in \mathbb{R}$ ，当 $h \in \Gamma \subset B \subset (\mathbb{R}, \mathbb{R})$ 时，有

$$(\Delta_i^{-1}h(\xi + s))(\zeta) = (\Delta_i^{-1}h(\xi))(\zeta + s)$$

则

$$\begin{aligned} F_i(U, V)(\zeta + s) &= [\Delta_i^{-1}H_i(U, V)(\xi)](\zeta + s) \\ &= [\Delta_i^{-1}H_i(U, V)(\xi + s)](\zeta) \\ &\leq [\Delta_i^{-1}H_i(U, V)(\xi)](\zeta) \\ &= F_i(U, V)(\zeta) \end{aligned}$$

故对任意 $\zeta \in \mathbb{R}$ ，有 $F_i(U, V)(\zeta + s) \leq F_i(U, V)(\zeta), i=1,2$ ，即 $F(U, V)(\xi)$ 关于 ξ 也是非增的。

下面证 $F(\Gamma) \subset \Gamma$ 。

由 Γ 的定义可知，要证 $F(\Gamma) \subset \Gamma$ ，即证对所有的 $(U, V) \in \Gamma$ 都有 $(\underline{U}, \underline{V}) \leq F(U, V) \leq (\bar{U}, \bar{V})$ 。

由于 $(\bar{U}, \bar{V}), (\underline{U}, \underline{V})$ 是一对上下解，则

$$\begin{aligned} F_1(\underline{U}, \underline{V}) &= \Delta_1^{-1}H_1(\underline{U}, \underline{V}) \geq \Delta_1^{-1}\Delta_1(\underline{U}, \underline{V}) = \underline{U}, \\ F_2(\underline{U}, \underline{V}) &= \Delta_2^{-1}H_2(\underline{U}, \underline{V}) \geq \Delta_2^{-1}\Delta_2(\underline{U}, \underline{V}) = \underline{V}, \\ F_1(\bar{U}, \bar{V}) &= \Delta_1^{-1}H_1(\bar{U}, \bar{V}) \leq \Delta_1^{-1}\Delta_1(\bar{U}, \bar{V}) = \bar{U}, \\ F_2(\bar{U}, \bar{V}) &= \Delta_2^{-1}H_2(\bar{U}, \bar{V}) \leq \Delta_2^{-1}\Delta_2(\bar{U}, \bar{V}) = \bar{V}. \end{aligned}$$

即

$$F(\underline{U}, \underline{V}) \geq (\underline{U}, \underline{V}), F(\bar{U}, \bar{V}) \leq (\bar{U}, \bar{V}) \quad (2.6)$$

又因为 F 是一个非减算子，所以对任意 $(U, V) \in \Gamma$ ，有

$$F(\underline{U}, \underline{V}) \leq F(U, V) \leq F(\bar{U}, \bar{V}) \quad (2.7)$$

由式(2.6)和式(2.7)可得， $F(\Gamma) \subset \Gamma$ 。证毕。

3. 行波解的存在性

定理 3.1 假设(H1)~(H3)成立，则对于任意给定的 $c > \max\{c_1^*, c_2^*\}$ ，系统(2.2)存在连接 $E^*(k_1, k_2)$ 和 $E_0(0, 0)$ 的行波解 $(U(\xi), V(\xi))$ ，且满足边界条件(2.3)。

证明. 考虑以下迭代

$$U_{n+1} = F_1(U_n, V_n), \quad V_{n+1} = F_2(U_n, V_n), \quad n \geq 1,$$

选取初始迭代

$$U_1 = F_1(\bar{U}, \bar{V}), \quad V_1 = F_2(\bar{U}, \bar{V}).$$

因为 $\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi)$ 是非增函数，由引理(2.4)可知，对于每个给定的 n ， $(U_n(\xi), V_n(\xi))$ 关于 $\xi \in \mathbb{R}$ 是非增的。

令

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} (U_n(\xi), V_n(\xi)) = (U(\xi), V(\xi)).$$

显然， $(U(\xi), V(\xi))$ 是一个非增函数且 $(\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi)) \leq (U(\xi), V(\xi)) \leq (\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi))$ 。

此外， $H_i(U_n(\xi), V_n(\xi))$ 逐点收敛到 $H_i(U(\xi), V(\xi))$ ，其中 $i = 1, 2$ 。

由于

$$\begin{aligned} H_1(U_n(\xi), V_n(\xi)) &\leq k_1 [r_1(+\infty) + \beta_1 + k_1 + a_1 k_2], \\ H_2(U_n(\xi), V_n(\xi)) &\leq k_2 [r_2(+\infty) + \beta_2 + k_2 + a_2 k_1]. \end{aligned}$$

根据 Lebesgue 控制收敛定理，可以得到

$$\begin{aligned} U(\xi) &= \lim_{n \rightarrow \infty} U_n(\xi) \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} F_1(U_{n-1}, V_{n-1})(\xi) \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} (\Delta_1^{-1} H_1(U_{n-1}, V_{n-1})(\xi)) \\ &= \frac{1}{d_1(\lambda_{12} - \lambda_{11})} \int_{-\infty}^{\xi} e^{\lambda_{11}(\xi - \eta)} H_1(U, V)(\eta) d\eta + \int_{\xi}^{+\infty} e^{\lambda_{12}(\xi - \eta)} H_1(U, V)(\eta) d\eta \\ &= F_1(U, V)(\xi). \end{aligned}$$

类似可得 $V(\xi) = F_2(U, V)(\xi)$ 。容易看出， $(U(\xi), V(\xi))$ 满足系统(2.2)，即为模型(1.1)的行波解。

接下来证明 $(U(\xi), V(\xi))$ 满足边界条件(2.3)。

我们注意到

$$\lim_{\xi \rightarrow +\infty} (\bar{U}(\xi), \bar{V}(\xi)) = \lim_{\xi \rightarrow +\infty} (\underline{U}(\xi), \underline{V}(\xi)) = (0, 0).$$

即 $\lim_{\xi \rightarrow +\infty} (U(\xi), V(\xi)) = (0, 0)$ 。由于 $(U(\xi), V(\xi))$ 是非增有界的，因此存在常数 $A_1 \in [0, k_1]$, $A_2 \in [0, k_2]$ ，使得 $\lim_{\xi \rightarrow -\infty} (U(\xi), V(\xi)) = (A_1, A_2)$,

则有

$$\begin{aligned}\lim_{\xi \rightarrow -\infty} H_1(U, V)(\xi) &= \beta_1 A_1 + A_1 [r_1(-\infty) - A_1 + a_1 A_2], \\ \lim_{\xi \rightarrow -\infty} H_2(U, V)(\xi) &= \beta_2 A_2 + A_2 [r_2(-\infty) - A_2 + a_2 A_1].\end{aligned}$$

根据 L'Hopital 法则可得，

$$\begin{aligned}A_1 &= \lim_{\xi \rightarrow -\infty} U(\xi) \\ &= \lim_{\xi \rightarrow -\infty} (\Delta_1^{-1} H_1(U, V)(\xi)) \\ &= \lim_{\xi \rightarrow -\infty} \frac{1}{d_1(\lambda_{12} - \lambda_{11})} \left[\int_{-\infty}^{\xi} e^{\lambda_{11}(\xi - \eta)} H_1(U, V)(\eta) d\eta + \int_{\xi}^{+\infty} e^{\lambda_{12}(\xi - \eta)} H_2(U, V)(\eta) d\eta \right] \\ &= \lim_{\xi \rightarrow -\infty} \frac{1}{d_1(\lambda_{12} - \lambda_{11})} \left(\frac{H_1(U, V)(\xi)}{-\lambda_{11}} + \frac{H_2(U, V)(\xi)}{\lambda_{12}} \right) \\ &= A_1 + \frac{A_1 [r_1(-\infty) - A_1 + a_1 A_2]}{\beta_1},\end{aligned}$$

同理

$$A_2 = A_2 + \frac{A_2 [r_2(-\infty) - A_2 + a_2 A_1]}{\beta_2}.$$

故

$$\begin{cases} A_1 [r_1(-\infty) - A_1 + a_1 A_2] = 0, \\ A_2 [r_2(-\infty) - A_2 + a_2 A_1] = 0. \end{cases}$$

上述公式计算可得

$$\begin{cases} A_1 = 0, \\ A_2 = 0, \end{cases} \text{或} \begin{cases} A_1 = \frac{r_1(-\infty) + a_1 r_2(-\infty)}{1 - a_1 a_2}, \\ A_2 = \frac{r_2(-\infty) + a_2 r_1(-\infty)}{1 - a_1 a_2}. \end{cases}$$

当 $A_1 = 0$ 且 $A_2 = 0$ 时，因为 (U, V) 非增且 $(U, V)(\pm\infty) = 0$ ，那么 $\xi \in \mathbb{R}$ 时， $(U, V)(\xi) \equiv (0, 0)$ ，这与当 $\xi \in \mathbb{R}$ 时 $(U, V)(\xi) \geq (U, V)(\xi) \neq (0, 0)$ 矛盾。

因此

$$\begin{cases} A_1 = \frac{r_1(-\infty) + a_1 r_2(-\infty)}{1 - a_1 a_2}, \\ A_2 = \frac{r_2(-\infty) + a_2 r_1(-\infty)}{1 - a_1 a_2}. \end{cases}$$

即 $\lim_{\xi \rightarrow -\infty} (U(\xi), V(\xi)) = (k_1, k_2)$ ，所以 $(U(\xi), V(\xi))$ 满足边界条件(2.3)。证毕。

参考文献

- [1] Fisher, R.A. (1937) The Wave of Advance of Advantageous Genes. *Annals of Eugenics*, **7**, 355-369. <https://doi.org/10.1111/j.1469-1809.1937.tb02153.x>
- [2] Kolomgorov, A.N., Petrovskii, I.G. and Piskunov, N.S. (1937) Study of a Diffusion Equation That Is Related to the Growth of a Quality of Matter, and Its Application to a Biological Problem. *Moscow University Mathematics Bulletin*, **1**, 1-26.
- [3] Nakata, Y. and Muroya, Y. (2010) Permanence for Nonautonomous Lotka-Volterra Cooperative Systems with Delays. *Nonlinear Analysis: Real World Applications*, **11**, 528-534. <https://doi.org/10.1016/j.nonrwa.2009.01.002>
- [4] Lotka, A.J. (1925) Elements of Physical Biology. Williams & Wilkins Company.
- [5] Volterra, V. (1928) Variations and Fluctuations of the Number of Individuals in Animal Species Living Together. *ICES Journal of Marine Science*, **3**, 3-51. <https://doi.org/10.1093/icesjms/3.1.3>
- [6] Li, B., Weinberger, H.F. and Lewis, M.A. (2005) Spreading Speeds as Slowest Wave Speeds for Cooperative Systems. *Mathematical Biosciences*, **196**, 82-98. <https://doi.org/10.1016/j.mbs.2005.03.008>
- [7] Li, L. and Ghoreishi, A. (1991) On Positive Solutions of General Nonlinear Elliptic Symbiotic Interacting Systems. *Applicable Analysis*, **40**, 281-295. <https://doi.org/10.1080/00036819108840010>
- [8] Lou, Y. (1996) Necessary and Sufficient Condition for the Existence of Positive Solutions of Certain Cooperative System. *Nonlinear Analysis: Theory, Methods & Applications*, **26**, 1079-1095. [https://doi.org/10.1016/0362-546x\(94\)00265-j](https://doi.org/10.1016/0362-546x(94)00265-j)
- [9] Wang, Z. and Han, B. (2016) Traveling Wave Solutions in a Nonlocal Reaction-Diffusion Population Model. *Communications on Pure and Applied Analysis*, **15**, 1057-1076. <https://doi.org/10.3934/cpaa.2016.15.1057>
- [10] Han, B. and Yang, Y. (2017) On a Predator-Prey Reaction-Diffusion Model with Nonlocal Effects. *Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation*, **46**, 49-61. <https://doi.org/10.1016/j.cnsns.2016.10.018>
- [11] Troy, W.C. (1980) The Existence of Traveling Wave Front Solutions of a Model of the Belousov-Zhabotinskii Chemical Reaction. *Journal of Differential Equations*, **36**, 89-98. [https://doi.org/10.1016/0022-0396\(80\)90078-9](https://doi.org/10.1016/0022-0396(80)90078-9)
- [12] Li, K. and Li, X. (2012) Traveling Wave Solutions in a Delayed Diffusive Competition System. *Nonlinear Analysis: Theory, Methods & Applications*, **75**, 3705-3722. <https://doi.org/10.1016/j.na.2012.01.024>
- [13] Yang, Y., Wu, C. and Li, Z. (2019) Forced Waves and Their Asymptotics in a Lotka-Volterra Cooperative Model under Climate Change. *Applied Mathematics and Computation*, **353**, 254-264. <https://doi.org/10.1016/j.amc.2019.01.058>
- [14] Wang, H., Pan, C. and Ou, C. (2020) Existence of Forced Waves and Gap Formations for the Lattice Lotka-Volterra Competition System in a Shifting Environment. *Applied Mathematics Letters*, **106**, Article 106349. <https://doi.org/10.1016/j.aml.2020.106349>
- [15] Wu, C. and Xu, Z. (2021) Propagation Dynamics in a Heterogeneous Reaction-Diffusion System under a Shifting Environment. *Journal of Dynamics and Differential Equations*, **35**, 493-521. <https://doi.org/10.1007/s10884-021-10018-0>
- [16] Wang, H., Pan, C. and Ou, C. (2021) Existence, Uniqueness and Stability of Forced Waves to the Lotka-Volterra Competition System in a Shifting Environment. *Studies in Applied Mathematics*, **148**, 186-218. <https://doi.org/10.1111/sapm.12438>