# 具有时空卷积的 Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony方程孤立波 和周期波的不存在性

### 周笑笑

浙江师范大学数学科学学院,浙江 金华

收稿日期: 2025年4月8日; 录用日期: 2025年5月2日; 发布日期: 2025年5月9日

# 摘要

本文研究具有时空卷积的Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony (WBBM)方程孤立波和周期波的存在性。根据几何奇异摄动理论,将一个非线性偏微分方程转化为平面二维动力系统。基于Melnikov方法,可以判断出扰动WBBM方程的孤立波和周期波是不存在的。

### 关键词

Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony方程,几何奇异摄动,孤立波解,周期波解,Melnikov积分

# Non-Existence of Solitary Wave and Periodic Wave for Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony Equation with Spatiotemporal Convolution

### Xiaoxiao Zhou

School of Mathematical Sciences, Zhejiang Normal University, Jinhua Zhejiang

Received: Apr. 8<sup>th</sup>, 2025; accepted: May 2<sup>nd</sup>, 2025; published: May 9<sup>th</sup>, 2025

### Abstract

This paper discusses the existence of solitary waves and periodic waves for Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony (WBBM) equation with spatiotemporal convolution. According to the theory of geometric singular perturbations, a nonlinear partial differential equation is transformed into a two-dimensional planar dynamical system. Based on the Melnikov method, it can be determined that solitary waves and periodic waves of perturbed WBBM equation do not exist.

### **Keywords**

# Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony Equation, Geometric Singular Perturbation, Solitary Wave Solution, Periodic Wave Solution, Melnikov Integral

Copyright © 2025 by author(s) and Hans Publishers Inc. This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0). http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/

CC O Open Access

### 1. 引言

在 1972 年, Benjamin 等人[1]建立了 Benjamin-Bona-Mahony (BBM)方程。由下式给出:

$$u_t + u_x + u^n u_x - u_{xxt} = 0. (1)$$

它是 KdV 方程(Amick 等人[2], Benjamin [3])的正则化形式。BBM 方程和 KdV 方程被用来研究水中的表面波(长波)和非线性色散中的长波系统、等离子体中的表面波等。它们是描述水波中非线性传播的重要方程。许多学者对它们的动态特性进行了广泛的研究,包括稳定性、振荡模式和演化(Tso [4], Johnspillai 等人[5])。从可控性的角度来看,处理 BBM 方程比处理 KdV 方程简便得多。有许多论文考虑了 BBM 方程的精确解(例如参见[6]-[11])。当*n*=2时,方程(1)变成修正的 BBM 方程式。Wazwaz [12]得到了一种新的(3+1)维修正 BBM 方程,成为 Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony (WBBM)方程。形式如下:

$$u_t + u_x + u^2 u_x - u_{xzt} = 0, (2)$$

$$u_t + u_z + u^2 u_x - u_{xyt} = 0, (3)$$

$$u_t + u_v + u^2 u_z - u_{xxt} = 0. (4)$$

从 WBBM 方程中获得的解的波动现象通常用于水波动力学、流体动力学等研究领域。也有一些学者 对 WBBM 方程进行了研究。Mamun 等人[13]采用改进的拓展 tanh 函数方法研究了 WBBM 方程的孤立 波。Abbs 等人[14]使用新的拓展直接代数方法来获得 WBBM 方程的行波剖面。Shakeel 等人[15]使用改进的 exp 函数方法,研究了 WBBM 方程的精确行波。

Britton [16]首次将空间和时间上的卷积引入扩散模型中,他推导出了一个模型如下:

$$u_t = u \left( 1 + \alpha u - (1 + \alpha) (f * u) \right) + \Delta u, \tag{5}$$

这里, f\*u是时空中的局部卷积,形式为:

$$(f * u)(x, y, z, t) = \int_{-\infty}^{t} f(t - s)u(x, y, z, s) ds.$$
 (6)

我们取核 f(t) 如下:

$$f(t) = \frac{4t}{\tau^2} e^{-\frac{2t}{\tau}},\tag{7}$$

带有平均延迟  $\tau = \int_0^\infty tf(t) dt$ ,这里  $\int_0^\infty tf(t) dt = 1$  以及  $tf(t) \in L^1((0,\infty), R), f:[0,\infty) \to [0,\infty)$ 。引入时 滞卷积使模型更接近实际情况。

几何奇异摄动(GSP)理论是探索行波的重要工具。Chen 等人[17]专注于研究扰动的广义 BBM 方程孤 立波和周期波的存在性问题。Cheng 和 Li [18]证明了 Degasperis-Procesi 方程中具有时滞项的孤立波的存

在性。Qiao 和 Zhang [19]利用 GSP 定理研究了 Keller-Segel 系统的动力学行为。Shen 和 Zhang [20]证明 了 FitzHugh-Nagumo 方程行波脉冲的存在性。Yan 等人[21]应用 GSP 理论和正则摄动分析来研究扰动广 义 KdV 方程。Wen [22]研究了扰动加德纳方程扭结波和反扭结波的存在性。Fan 和 Wei [23]探索了五次 方波 BBM 方程的周期波和孤立波的存在性。Zhang 等人[24]利用 GSP 定理研究了扰动 mKdV 方程。

受上述结果的启发,本文主要讨论了带有时滞的 WBBM 方程孤立波和周期波的存在性。方程形式如下:

$$u_t + u_x + \frac{1}{3} \left( (f * u) u^2 \right)_y - u_{xzt} + \tau u_{xx} = 0,$$
(8)

$$u_{t} + u_{z} + \frac{1}{3} \left( (f * u) u^{2} \right)_{x} - u_{xyt} + \tau u_{xx} = 0,$$
(9)

$$u_t + u_y + \frac{1}{3} \left( (f * u) u^2 \right)_z - u_{xxt} + \tau u_{xx} = 0,$$
(10)

其中,  $0 < \tau \ll 1$ 。

文章的布局如下。在第2节中,利用行波变换和几何奇异摄动理论对 WBBM 方程降维。在第3节, 由反证法知,摄动系统的孤立波解不存在。在第4节中,同样发现摄动系统的周期波解不存在。最后, 对文章内容做了一个总结。

#### 2. 模型的降维

在本节中,我们利用行波变换和 GSP 理论对模型进行简化,得到了一个二维系统。 首先,引入变换:

$$\phi(\xi) = u(x, y, z, t), \xi = x + y + z - ct, \tag{11}$$

令 $t-s=\varpi$ ,则局部卷积可化成如下形式:

$$(f * u)(x, y, z, t) = \int_{-\infty}^{t} \frac{4(t-s)}{\tau^2} e^{-\frac{2(t-s)}{\tau}} u(x, y, z, s) ds$$
  
$$= \int_{+\infty}^{0} \frac{4\overline{\omega}}{\tau^2} e^{-\frac{2\overline{\omega}}{\tau}} u(x, y, z, t-\overline{\omega}) d(t-\overline{\omega})$$
  
$$= \int_{0}^{+\infty} \frac{4\overline{\omega}}{\tau^2} e^{-\frac{2\overline{\omega}}{\tau}} \phi(\xi + c\overline{\omega}) d\overline{\omega}$$
  
$$= \int_{0}^{+\infty} \frac{4t}{\tau^2} e^{-\frac{2t}{\tau}} \phi(\xi + ct) dt.$$
 (12)

那么,方程(8)变成了一个常微分方程,形式如下:

$$(1-c)\phi' + \frac{1}{3}(\psi\phi^2)' + c\phi''' + \tau\phi'' = 0,$$
(13)

这里,  $\psi(\xi) = \int_{0}^{+\infty} \frac{4t}{\tau^2} e^{-\frac{2t}{\tau}} \phi(\xi + ct) dt$ 。考虑现实意义,我们只分析c > 0的情况。因为方程(8)~(10)化为常 微分方程时有相同的形式,为了方便起见,我们只考虑方程(8)。

对方程(13)积分一次得:

$$(1-c)\phi + \frac{1}{3}\psi\phi^{2} + c\phi'' + \tau\phi' = g,$$
(14)

这里, g 是积分常数。我们以 1 为临界点对波速 c 进行分类。当 c > 1 时, 令  $\kappa = \frac{\phi}{(c-1)^{\frac{1}{2}}}, G = \frac{g}{(c-1)^{\frac{3}{2}}}, \bar{f}$ 程(14)转化为:

$$-\kappa + \frac{1}{3}\tilde{\psi}\kappa^2 + \frac{c}{c-1}\kappa'' + \frac{\tau}{c-1}\kappa' = G,$$
(15)

这里,  $\tilde{\psi}(\xi) = \int_0^{+\infty} \frac{4t}{\tau^2} e^{-\frac{2t}{\tau}} \kappa(\xi + ct) dt$ 。 对 *x* 求导, 我们有:

$$\frac{\mathrm{d}\tilde{\psi}}{\mathrm{d}\xi} = \int_{0}^{+\infty} \frac{4t}{\tau^{2}} \mathrm{e}^{-\frac{2t}{\tau}} \kappa_{\xi} \left(\xi + ct\right) \mathrm{d}t$$

$$= \int_{0}^{+\infty} \frac{4t}{c\tau^{2}} \mathrm{e}^{-\frac{2t}{\tau}} \kappa_{t} \left(\xi + ct\right) \mathrm{d}t$$

$$= \frac{1}{c\tau} \left[ 2 \int_{0}^{+\infty} \frac{4t}{\tau^{2}} \mathrm{e}^{-\frac{2t}{\tau}} \kappa \left(\xi + ct\right) \mathrm{d}t - \int_{0}^{+\infty} \frac{4}{\tau} \mathrm{e}^{-\frac{2t}{\tau}} \kappa \left(\xi + ct\right) \mathrm{d}t \right]$$

$$= \frac{1}{c\tau} \left( 2\tilde{\psi} - \tilde{\omega} \right)$$
(16)

这里,  $\tilde{\omega} = \int_0^{+\infty} \frac{4}{\tau} e^{-\frac{2t}{\tau}} \kappa (\xi + ct) dt$ 。

按照同样的方法,可以推出:

$$\frac{\mathrm{d}\tilde{\omega}}{\mathrm{d}\xi} = \frac{2}{c\tau} (\tilde{\omega} - 2\kappa). \tag{17}$$

因此, 方程(15)被重写为:

$$\begin{cases} \frac{d\kappa}{d\xi} = \nu, \\ \frac{d\nu}{d\xi} = \frac{c-1}{c} \left( G + \kappa - \frac{1}{3} \tilde{\psi} \kappa^2 - \frac{\tau}{c-1} \nu \right), \\ \tau \frac{d\tilde{\psi}}{d\xi} = \frac{1}{c} \left( 2\tilde{\psi} - \tilde{\omega} \right), \\ \tau \frac{d\tilde{\omega}}{d\xi} = \frac{2}{c} \left( \tilde{\omega} - 2\kappa \right). \end{cases}$$
(18)

通过变换 $\xi = \tau \eta$ ,我们得到:

$$\begin{cases} \frac{\mathrm{d}\kappa}{\mathrm{d}\eta} = \tau \nu, \\ \frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\eta} = \frac{\tau(c-1)}{c} \left( G + \kappa - \frac{1}{3} \tilde{\psi} \kappa^2 - \frac{\tau}{c-1} \nu \right), \\ \frac{\mathrm{d}\tilde{\psi}}{\mathrm{d}\eta} = \frac{1}{c} \left( 2\tilde{\psi} - \tilde{\omega} \right), \\ \frac{\mathrm{d}\tilde{\omega}}{\mathrm{d}\eta} = \frac{2}{c} \left( \tilde{\omega} - 2\kappa \right). \end{cases}$$
(19)

对于  $0 \ll \tau < 1$ ,为了获得一个不变流形,结合 GSP 理论,我们先验证  $M_0$  是否是法向双曲的。系统 (19)在  $\tau = 0$  处的线性化矩阵是:

矩阵 A 有四个特征值,分别是  $0,0,\frac{2}{c},\frac{2}{c}$ 。因此,  $M_0$  是法向双曲的(见文献[25]-[27])。结合 Fenichel [28] 第一个不变流形理论,存在一个与  $M_0$  微分同胚的子流形  $M_r$ 。  $M_r$  可表示为:

$$M_{\tau} = \left\{ \left( \kappa, \nu, \tilde{\psi}, \tilde{\omega} \right) \in \mathbb{R}^4 \mid \tilde{\psi} = \kappa + \alpha \left( \kappa, \nu, \tau \right), \tilde{\omega} = 2\kappa + \beta \left( \kappa, \nu, \tau \right) \right\}.$$
(21)

其中,  $\alpha \ \pi \ \beta$  关于  $\tau \ \mathcal{L}$  够光滑,且满足  $\alpha(\kappa,\nu,\tau) = 0, \beta(\kappa,\nu,\tau) = 0$ 。根据  $\tau$  的泰勒展开,我们有  $\tilde{\psi} = \kappa + \tau \alpha_1 + O(\tau^2), \tilde{\omega} = 2\kappa + \tau \beta_1 + O(\tau^2)$ 。将其代入到方程(18)中,得:

$$\tau \frac{\mathrm{d}\tilde{\psi}}{\mathrm{d}\xi} = \frac{1}{c} \left( 2\tilde{\psi} - \tilde{\omega} \right) = \frac{\tau}{c} \left( 2\alpha_1 - \beta_1 \right) + O\left(\tau^2\right) = \tau \left[ \nu + \tau \left( \frac{\partial \alpha_1}{\partial \kappa} \nu + \frac{\partial \alpha_1}{\partial \nu} \times \frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\xi} \right) + O\left(\tau^2\right) \right].$$
(22)

$$\tau \frac{\mathrm{d}\tilde{\omega}}{\mathrm{d}\xi} = \frac{2}{c} \left(\tilde{\omega} - 2\kappa\right) = \frac{2\tau\beta_1}{c} + O\left(\tau^2\right) = \tau \left[ 2\nu + \tau \left(\frac{\partial\beta_1}{\partial\kappa}\nu + \frac{\partial\beta_1}{\partial\nu} \times \frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\xi}\right) + O\left(\tau^2\right) \right].$$
(23)

比较τ的一次项系数,可得:

$$\alpha_1 = \beta_1 = c\nu. \tag{24}$$

同样地,有:

$$\frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\xi} = \frac{c-1}{c} \left( G + \kappa - \frac{1}{3} \tilde{\psi} \kappa^2 - \frac{\tau}{c-1} \nu \right) + O(\tau^2)$$

$$= \frac{c-1}{c} \left[ G + \kappa - \frac{1}{3} (\kappa + \tau c \nu) \kappa^2 - \frac{\tau}{c-1} \nu \right] + O(\tau^2)$$

$$= \frac{c-1}{c} \left( -\frac{1}{3} \kappa^3 + \kappa + G \right) + \tau \left( \frac{1-c}{3} \nu \kappa^2 - \frac{1}{c} \nu \right) + O(\tau^2).$$
(25)

因此,限制在M<sub>4</sub>上的慢系统是:

$$\begin{cases} \frac{d\kappa}{d\xi} = \nu, \\ \frac{d\nu}{d\xi} = \frac{c-1}{c} \left( -\frac{1}{3}\kappa^3 + \kappa + G \right) + \tau \left( \frac{1-c}{3}\nu\kappa^2 - \frac{1}{c}\nu \right) + O(\tau^2). \end{cases}$$
(26)

考虑到由方程 $(26)|_{r=0}$ 定义的未扰系统,容易看出当参数G取不同的值时,系统包含同宿轨道和周期轨道。根据平面动力系统理论[29],我们有以下关于系统 $(26)|_{r=0}$ 的结论,并画出了每种情况对应的图(见图 1)。

当|G|>2/3 时,系统(26)|<sub>r=0</sub>只有一个中心;
 当|G|=2/3 时,系统(26)|<sub>r=0</sub>有一个尖点和一个中心;



**Figure 1.** Phase plane of the unperturbed system  $(26)|_{r=0}$  when c > 1图 1. 当 c > 1 时,未扰系统 $(26)|_{r=0}$ 的相平面

当 0 < c < 1 时, 令 
$$\kappa = \frac{\phi}{(1-c)^{\frac{1}{2}}}, G = \frac{g}{(1-c)^{\frac{3}{2}}}, 我们获得对应的二维正则系统如下:
$$\begin{cases} \frac{d\kappa}{d\xi} = v, \\ \frac{d\nu}{d\xi} = \frac{1-c}{c} \left(-\frac{1}{3}\kappa^{3} - \kappa + G\right) + \tau \left(\frac{c-1}{3}v\kappa^{2} - \frac{1}{c}v\right) + O(\tau^{2}). \end{cases}$$
(27)$$

对应的未扰系统是:

$$\begin{cases} \frac{\mathrm{d}\kappa}{\mathrm{d}\xi} = \nu, \\ \frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\xi} = \frac{1-c}{c} \left( -\frac{1}{3}\kappa^3 - \kappa + G \right). \end{cases}$$
(28)

通过分析未扰系统(28),我们知道未扰系统(28)有一个平衡点且是中心。系统(28)的轨迹是一簇围绕 着中心的轨道,而且没有同宿轨道,这不在我们的考虑范围内。类似地,当*c*=1时,我们可以推出它的 情况与0<*c*<1时相似。

## 3. WBBM 方程孤立波解的存在性

当 $\tau = 0$ 时,我们已经在文献[30]中讨论过随着参数取值的不同,未扰系统存在四种孤立波。因此, 在这一章节中,我们结合 Melnikov 方法,主要讨论扰动系统(8)孤立波解的存在性。 在[31] [32]中,通过 Poincare 映射来度量鞍点(或中心)的稳定与不稳定流形之间的距离。

$$d:h\to P(h,c,\tau).$$

扰动后, 鞍点的稳定和不稳定流形的横截相交性由下述积分的零点所确定:

$$d(h,c,\tau) = \int_{h}^{P(h,c,\tau)} dH$$
  
=  $\int_{t_{h}}^{t_{P(h,c,\tau)}} \left( \frac{\partial H}{\partial x} \frac{dx}{d\xi} + \frac{\partial H}{\partial y} \frac{dy}{d\xi} \right) \Big|_{\gamma(h,c,\tau)} d\xi,$  (29)

其中,  $t_{P(h,c,\tau)}$  和  $t_h$  分别表示初始点和映射点的时间,  $\gamma(h,c,\tau)$  是扰动后的轨道。并且当  $\tau \to 0$  时, 它趋向于未扰轨道  $\gamma(h,c)$ 。把  $d(h,c,\tau)$  关于  $\tau$  泰勒展开, 可得:

$$d(h,c,\tau) = \tau M(h,c) + O(\tau^2)$$
(30)

其中, M(h,c) 被称为 Melnikov 函数。

未扰系统(26)<sub>r=0</sub>有一个鞍点( $\kappa_0$ ,0),这里( $\kappa_0$ ,0)满足 $\kappa_0 - \frac{\kappa_0^3}{3} + G = 0$ ,  $-1 \le \kappa_0 \le 1$ 。对此, 鞍点的稳定 和不稳定流形之间的距离函数由下式确定:

$$\begin{aligned} d(h,c,\tau) &= \int_{0}^{\xi(\tau)} H_{\kappa} d\kappa + H_{\nu} d\nu \\ &= \int_{0}^{\xi(\tau)} \frac{c-1}{c} \left( \frac{1}{3} \kappa^{3} - \kappa - G \right) d\kappa + \nu d\nu \\ &= \int_{0}^{\xi(\tau)} \frac{c-1}{c} \left( \frac{1}{3} \kappa^{3} - \kappa - G \right) d\kappa + \nu \left[ \frac{c-1}{c} \left( -\frac{1}{3} \kappa^{3} + \kappa + G \right) + \tau \left( \frac{1-c}{3} \nu \kappa^{2} - \frac{1}{c} \nu \right) + O(\tau^{2}) \right] d\xi \\ &= \int_{0}^{\xi(\tau)} \left[ \tau \nu^{2} \left( \frac{1-c}{3} \kappa^{2} - \frac{1}{c} \right) + O(\tau^{2}) \right] d\xi \\ &= \oint_{L_{0}^{\pm}(\kappa_{0})} \tau \nu^{2} \left( \frac{1-c}{3} \kappa^{2} - \frac{1}{c} \right) d\xi + O(\tau^{2}) \\ &= \tau M_{\pm} \left( c, \kappa_{0} \right) + O(\tau^{2}) \end{aligned}$$
(31)

这里, *H*为哈密顿函数*H*( $\kappa, \nu$ ) =  $\frac{1}{2}\nu^2 + \frac{c-1}{c}\left(\frac{1}{12}\kappa^4 - \frac{1}{2}\kappa^2 - G\kappa\right)$ 。

由此可知,我们定义系统(26)沿着左或右同宿轨道的 Melnikov 函数为:

$$M_{\pm}(c,\kappa_{0}) = \oint_{L_{0}^{\pm}(\kappa_{0})} v^{2} \left(\frac{1-c}{3}\kappa^{2} - \frac{1}{c}\right) \mathrm{d}\xi.$$
(32)

根据定义,未扰系统 $(26)|_{r=0}$ 的双同宿轨道由如下的代数曲线确定:

$$\frac{1}{2}\nu^{2} + \frac{c-1}{c}\left(\frac{1}{12}\kappa^{4} - \frac{1}{2}\kappa^{2} - G\kappa\right) = \frac{1}{2}\nu^{2} + \frac{c-1}{c}\left[\frac{1}{12}\kappa^{4} - \frac{1}{2}\kappa^{2} + \left(\kappa_{0} - \frac{\kappa_{0}^{3}}{3}\right)\kappa\right]$$
$$= \frac{c-1}{c}\left(\frac{1}{2}\kappa_{0}^{2} - \frac{1}{4}\kappa_{0}^{4}\right).$$
(33)

另外,双同宿轨道包括右同宿轨道 $L_0^+(\kappa_0)$ 和左同宿轨道 $L_0^-(\kappa_0)$ ,其范围分别是 $\kappa_0 < \kappa \leq m_+$ 和  $m_- \leq \kappa < \kappa_0$ ,这里 $m_{\pm} = -\kappa_0 \pm \sqrt{6 - 2\kappa_0^2}$ 。同时,我们定义双同宿轨道 $L_0^+(\kappa_0) \cup L_0^-(\kappa_0)$ 的 Melnikov 函数如下:

$$M(c,\kappa_0) = M_+(c,\kappa_0) + M_-(c,\kappa_0)$$
  
=  $\oint_{L_0^+(\kappa_0) \cup L_0^-(\kappa_0)} v^2 \left(\frac{1-c}{3}\kappa^2 - \frac{1}{c}\right) d\xi.$  (34)

为了探究 Melnikov 函数的零点,我们把 $M_{\pm}(c,\kappa_0)$ 的表达式分成两部分。设

$$I_{\pm}(c,\kappa_0) = \oint_{L_0^{\pm}(\kappa_0)} \nu^2 \mathrm{d}\xi, \qquad (35)$$

$$J_{\pm}(c,\kappa_0) = \oint_{L_0^{\pm}(\kappa_0)} v^2 \kappa^2 \mathrm{d}\xi, \qquad (36)$$

那么,  $M_{\pm}(c,\kappa_0)$ 变成了

$$M_{\pm}(c,\kappa_{0}) = -\frac{1}{c}I_{\pm}(c,\kappa_{0}) + \frac{1-c}{3}J_{\pm}(c,\kappa_{0}).$$
(37)

不难得知  $I_{\pm}(c,\kappa_0) > 0, J_{\pm}(c,\kappa_0) > 0$ 。我们用反证法来证明 Melnikov 函数零点的存在性。如果  $M_{\pm}(c,\kappa_0) = 0$ , 有  $c = \frac{J \pm \sqrt{J^2 - 12IJ}}{2J}$ 。分情况讨论。 1) 当  $c = \frac{J + \sqrt{J^2 - 12IJ}}{2J}$ ,  $c < \frac{2J}{2J} = 1$ ; 2) 当  $c = \frac{J - \sqrt{J^2 - 12IJ}}{2J}$ ,  $c < \frac{J}{2J} = \frac{1}{2}$ 。

综上所述,这与c>1相矛盾。因此, $M_{\pm}(c,\kappa_0)$ 的零点不存在。类似地, $M(c,\kappa_0)$ 的零点也不存在。 这表明扰动系统(26)的同宿轨道破裂,也意味着方程(8)的孤立波解不存在。

### 4. WBBM 方程周期波解的存在性

在这一节中,我们分别考虑未扰系统和摄动系统周期波解的存在唯一性。 在之前的讨论中,我们获得了正则摄动系统(26)。当τ=0时,未扰系统和对应的哈密顿函数如下:

$$\begin{cases}
\frac{\mathrm{d}\kappa}{\mathrm{d}\xi} = \nu, \\
\frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\xi} = \frac{c-1}{c} \left( -\frac{1}{3}\kappa^3 + \kappa + G \right),
\end{cases}$$
(38)

和

$$H(\kappa,\nu) = \frac{1}{2}\nu^{2} + \frac{c-1}{c} \left(\frac{1}{12}\kappa^{4} - \frac{1}{2}\kappa^{2} - G\kappa\right).$$
(39)

根据 Cardano 公式系统(38)有三个平衡点分别是:  $E_0\left(2\cos\left(\frac{1}{3}\arccos\left(\frac{3}{2}G\right)+\frac{4}{3}\pi\right),0\right)$ ,

$$\begin{split} E_1 \bigg( 2\cos\bigg(\frac{1}{3}\arccos\bigg(\frac{3}{2}G\bigg)\bigg), 0 \bigg), \ E_2 \bigg( 2\cos\bigg(\frac{1}{3}\arccos\bigg(\frac{3}{2}G\bigg) + \frac{2}{3}\pi\bigg), 0 \bigg) &: 其中, 这三个平衡点对应的哈密顿函数 \\ \mathbb{E} \ h_0 &:= H \bigg( 2\cos\bigg(\frac{1}{3}\arccos\bigg(\frac{3}{2}G\bigg) + \frac{4}{3}\pi\bigg), 0 \bigg), \ h_1 \coloneqq H \bigg( 2\cos\bigg(\frac{1}{3}\arccos\bigg(\frac{3}{2}G\bigg)\bigg), 0 \bigg) \ \mathbb{V} \ \mathbb{V} \\ h_2 &\coloneqq H \bigg( 2\cos\bigg(\frac{1}{3}\arccos\bigg(\frac{3}{2}G\bigg) + \frac{2}{3}\pi\bigg), 0 \bigg) &: \ \text{为了比较这三个平衡点横坐标的大小, 结合三角函数的性质, 不 } \\ \dot{m} \diamond - \frac{2}{3} < G < 0 , \ \mathcal{R} \ \mathcal{H} \ \mathcal{R} \ \mathcal{H} \ \mathcal{R} \ \mathcal{H} \ \mathcal{H} \ \mathcal{R} \ \mathcal{H} \ \mathcal{L} \ \mathcal{L$$

每个点的横坐标。如图 1(c)所示,不难看出  $E_0$ 是鞍点,  $E_1$ 和  $E_2$ 是中心。同样地,当0 ≤  $G \le \frac{2}{3}$ 或 $G = -\frac{2}{3}$ 时的情况也可被同样推导出来,这里不再赘述。

接下来,我们将计算未扰系统(38)的周期波解的表达式。为了方便起见,我们计算在鞍点右边的闭合 周期轨道,这对应于图1(c)中的黑色曲线。我们得到了下述定理:

**定理 1**: 针对 c > 1 以及  $-\frac{2}{3} < G < 0$  的情况,方程(8)有一簇周期波解如下:

$$\phi(\xi) = (c-1)^{\frac{1}{2}} \left[ \mu_2 - \frac{(\mu_2 - \mu_3)(\mu_4 - \mu_2)}{(\mu_4 - \mu_2) + (\mu_3 - \mu_4)sn^2 \left(\sqrt{\frac{(c-1)(\mu_4 - \mu_2)(\mu_3 - \mu_1)}{24c}} |\xi|, \sqrt{\frac{(\mu_4 - \mu_3)(\mu_2 - \mu_1)}{(\mu_4 - \mu_2)(\mu_3 - \mu_1)}} \right] \right].$$

其中, 
$$\xi = x + y + z - ct$$
,  $\mu_i (i = 1, 2, 3, 4)$ 是方程  $\kappa^4 - 6\kappa^2 - 12G\kappa - \frac{12ch}{c-1} = 0$  在  $h \in (h_2, h_0)$ 上的实根,  
 $\mu_1 < \mu_2 < 2\cos\left(\frac{1}{3}\arccos\left(\frac{3}{2}G\right) + \frac{4}{3}\pi\right) < \mu_3 < \mu_4$ 。

注: 定理1的证明基本类似于文献[30](推论 6.1),因此本文省略。

当 $-\frac{2}{3}$ <*G*<0,系统(38)的相平面如图 1(c)所示,可以看出存在一簇周期轨道 $\Gamma_h$ 围绕着中心 $E_1$ 。为了探索扰动 WBBM 系统周期轨道的存在性,参考文献[33],我们定义 Melnikov 函数如下:

$$M(h) = \oint_{\Gamma_h} \left( \frac{1-c}{3} v \kappa^2 - \frac{1}{c} v \right) d\kappa$$
  
=  $\frac{1-c}{3} I_2(h) - \frac{1}{c} I_0(h)$   
=  $\frac{1-c}{3} I_0(h) \left( \frac{I_2(h)}{I_0(h)} - \frac{3}{c(1-c)} \right).$  (40)

其中,  $I_0(h) = \oint_{\Gamma_h} v d\kappa$ ,  $I_2(h) = \oint_{\Gamma_h} v \kappa^2 d\kappa$ 。周期轨道 $\Gamma_h$ 关于 $\kappa$ 轴对称, 故有 $I_0(h) = 2\int_{\kappa_1}^{\kappa_2} v d\kappa > 0$ ,  $I_2(h) = 2\int_{\kappa_1}^{\kappa_2} v \kappa^2 d\kappa > 0$ 。这里 $\kappa_1, \kappa_2$ 代表周期轨道和 $\kappa$ 轴交点的横坐标。因为当c > 1时, 有 $\frac{I_2(h)}{I_0(h)} > 0$ ,  $\frac{3}{c(1-c)} < 0$ , 所以M(h) > 0, 即M(h)没有零点。这意味着受到扰动后,系统的周期轨道破裂,周期波 不存在。

#### 5. 总结

本文对具有卷积的 WBBM 方程的孤立波和周期波解的存在性问题进行了讨论。主要讨论在未扰系统存在孤立波和周期波的情况下,利用 Melnikov 方法,发现受到扰动后 WBBM 方程的孤立波和周期波 是不存在的。

# 参考文献

- [1] Benjamin, T., Bona, J. and Mahony, J. (1972) Model Equations for Long Waves in Nonlinear Dispersive Systems. *Philosophical Transactions of the Royal Society of London*, **272**, 47-78.
- [2] Amick, C.J., Bona, J.L. and Schonbek, M.E. (1989) Decay of Solutions of Some Nonlinear Wave Equations. Journal of

Differential Equations, 81, 1-49. https://doi.org/10.1016/0022-0396(89)90176-9

- [3] Benjamin, T. (1974) Lectures on Nonlinear Wave Motion. Lecture Notes in Applied Mathematics, 15, 3-47.
- [4] Tso, T. (1996) Existence of Solutions of the Modified Benjamin-Bona-Mahony-Equaton. *Chinese Journal of Mathematics*, 24, 327-336.
- [5] Johnpillai, A.G., Kara, A.H. and Biswas, A. (2013) Symmetry Reduction, Exact Group-Invariant Solutions and Conservation Laws of the Benjamin-Bona-Mahoney Equation. *Applied Mathematics Letters*, 26, 376-381. <u>https://doi.org/10.1016/j.aml.2012.10.012</u>
- [6] Belobo, D.B. and Das, T. (2017) Solitary and Jacobi Elliptic Wave Solutions of the Generalized Benjamin-Bona-Mahony Equation. *Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation*, 48, 270-277. https://doi.org/10.1016/j.cnsns.2017.01.001
- [7] Omrani, K. (2006) The Convergence of Fully Discrete Galerkin Approximations for the Benjamin-Bona-Mahony (BBM) Equation. *Applied Mathematics and Computation*, **180**, 614-621. <u>https://doi.org/10.1016/j.amc.2005.12.046</u>
- [8] Rosenau, P. (1997) On Nonanalytic Solitary Waves Formed by a Nonlinear Dispersion. *Physics Letters A*, 230, 305-318. <u>https://doi.org/10.1016/s0375-9601(97)00241-7</u>
- [9] Wazwaz, A. (2005) Exact Solutions with Compact and Noncompact Structures for the One-Dimensional Generalized Benjamin-Bona-Mahony Equation. *Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation*, 10, 855-867. https://doi.org/10.1016/j.cnsns.2004.06.002
- [10] Zhao, X., Xu, W., Li, S. and Shen, J. (2006) Bifurcations of Traveling Wave Solutions for a Class of the Generalized Benjamin-Bona-Mahony Equation. *Applied Mathematics and Computation*, **175**, 1760-1774. https://doi.org/10.1016/j.amc.2005.09.019
- [11] Zhao, X., Jia, H., Zhou, H. and Tang, Y. (2008) Bifurcations of Travelling Wave Solutions in a Non-Linear Dispersive Equation. Chaos, Solitons & Fractals, 37, 525-531. <u>https://doi.org/10.1016/j.chaos.2006.09.028</u>
- [12] Wazwaz, A. (2017) Exact Soliton and Kink Solutions for New (3 + 1)-Dimensional Nonlinear Modified Equations of Wave Propagation. Open Engineering, 7, 169-174. <u>https://doi.org/10.1515/eng-2017-0023</u>
- [13] Mamun, A.A., Ananna, S.N., Gharami, P.P., An, T. and Asaduzzaman, M. (2022) The Improved Modified Extended Tanh-Function Method to Develop the Exact Travelling Wave Solutions of a Family of 3D Fractional WBBM Equations. *Results* in *Physics*, **41**, Article ID: 105969. <u>https://doi.org/10.1016/j.rinp.2022.105969</u>
- [14] Abbas, N., Bibi, F., Hussain, A., Ibrahim, T.F., Dawood, A.A., Osman Birkea, F.M., et al. (2024) Optimal System, Invariant Solutions and Dynamics of the Solitons for the Wazwaz Benjamin Bona Mahony Equation. Alexandria Engineering Journal, 91, 429-441. <u>https://doi.org/10.1016/j.aej.2024.02.021</u>
- [15] Shakeel, M., Attaullah, Bin Turki, N., Ali Shah, N. and Tag, S.M. (2023) Diversity of Soliton Solutions to the (3 + 1)-Dimensional Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony Equations Arising in Mathematical Physics. *Results in Physics*, 51, Article ID: 106624. <u>https://doi.org/10.1016/j.rinp.2023.106624</u>
- [16] Britton, N.F. (1989) Aggregation and the Competitive Exclusion Principle. Journal of Theoretical Biology, 136, 57-66. https://doi.org/10.1016/s0022-5193(89)80189-4
- [17] Chen, A., Guo, L. and Deng, X. (2016) Existence of Solitary Waves and Periodic Waves for a Perturbed Generalized BBM Equation. *Journal of Differential Equations*, 261, 5324-5349. <u>https://doi.org/10.1016/j.jde.2016.08.003</u>
- [18] Cheng, F. and Li, J. (2021) Geometric Singular Perturbation Analysis of Degasperis-Procesi Equation with Distributed Delay. Discrete & Continuous Dynamical Systems—A, 41, 967-985. <u>https://doi.org/10.3934/dcds.2020305</u>
- [19] Qiao, Q. and Zhang, X. (2023) Traveling Waves and Their Spectral Stability in Keller-Segel System with Large Cell Diffusion. Journal of Differential Equations, 344, 807-845. <u>https://doi.org/10.1016/j.jde.2022.11.003</u>
- [20] Shen, J. and Zhang, X. (2021) Traveling Pulses in a Coupled Fitzhugh-Nagumo Equation. *Physica D: Nonlinear Phenomena*, 418, Article ID: 132848. <u>https://doi.org/10.1016/j.physd.2021.132848</u>
- [21] Yan, W., Liu, Z. and Liang, Y. (2014) Existence of Solitary Waves and Periodic Waves to a Perturbed Generalized KdV Equation. *Mathematical Modelling and Analysis*, 19, 537-555. <u>https://doi.org/10.3846/13926292.2014.960016</u>
- [22] Wen, Z. (2020) On Existence of Kink and Antikink Wave Solutions of Singularly Perturbed Gardner Equation. Mathematical Methods in the Applied Sciences, 43, 4422-4427. <u>https://doi.org/10.1002/mma.6204</u>
- [23] Fan, F. and Wei, M. (2024) Traveling Waves in a Quintic BBM Equation under Both Distributed Delay and Weak Backward Diffusion. *Physica D: Nonlinear Phenomena*, **458**, Article ID: 133995. <u>https://doi.org/10.1016/j.physd.2023.133995</u>
- [24] Zhang, L., Han, M., Zhang, M. and Khalique, C.M. (2020) A New Type of Solitary Wave Solution of the mKdV Equation under Singular Perturbations. *International Journal of Bifurcation and Chaos*, 30, Article ID: 2050162. https://doi.org/10.1142/s021812742050162x
- [25] Du, Z. and Li, J. (2022) Geometric Singular Perturbation Analysis to Camassa-Holm Kuramoto-Sivashinsky Equation.

Journal of Differential Equations, 306, 418-438. https://doi.org/10.1016/j.jde.2021.10.033

- [26] Zheng, H. and Xia, Y. (2023) The Solitary Wave, Kink and Anti-Kink Solutions Coexist at the Same Speed in a Perturbed Nonlinear Schrödinger Equation. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, 56, Article ID: 155701. <u>https://doi.org/10.1088/1751-8121/acc2fc</u>
- [27] Zheng, H. and Xia, Y. (2024) Bifurcation of the Travelling Wave Solutions in a Perturbed (1 + 1)-Dimensional Dispersive Long Wave Equation via a Geometric Approach. *Proceedings of the Royal Society of Edinburgh: Section A Mathematics*, 1-28. <u>https://doi.org/10.1017/prm.2024.45</u>
- [28] Fenichel, N. (1979) Geometric Singular Perturbation Theory for Ordinary Differential Equations. Journal of Differential Equations, 31, 53-98. <u>https://doi.org/10.1016/0022-0396(79)90152-9</u>
- [29] Li, J. (2013) Singular Nonlinear Travelling Wave Equations: Bifurcations and Exact Solutions. Science Press.
- [30] Xia, Y., Xiao, H. and Zhou, X. (2025) Solitary and Periodic Waves for the Perturbed Wazwaz-Benjamin-Bona-Mahony Equation. Preprint.
- [31] Wiggins, S. (1990) Introduction to Applied Nonlinear Dynamical Systems and Chaos. Springer-Verlag.
- [32] Wiggins, S. (1998) Global Bifurcations and Chaos. Springer-Verlag.
- [33] Liu, C. and Xiao, D. (2013) The Monotonicity of the Ratio of Two Abelian Integrals. Transactions of the American Mathematical Society, 365, 5525-5544. <u>https://doi.org/10.1090/s0002-9947-2013-05934-x</u>