

抛物方程的变网格连续时空有限体积元法

肖宇宇¹, 何斯日古楞², 陈娟³

¹内蒙古化工职业学院通识教育教学部, 内蒙古 呼和浩特

²呼和浩特民族学院数学与大数据学院, 内蒙古 呼和浩特

³包头师范学院数学科学学院, 内蒙古 包头

收稿日期: 2025年5月19日; 录用日期: 2025年6月11日; 发布日期: 2025年6月19日

摘要

从三次Lagrange插值最佳应力点的理论出发, 本文提出一种变网格连续时空有限体积元格式, 旨在解决抛物方程数值求解问题。通过耦合Legendre-Lobatto节点的Lagrange插值多项式与Gauss积分准则, 在时空非匹配网格剖分条件下严格证明了数值解的存在唯一性, 并建立 $L^\infty(L^2)$ 和 $L^\infty(H^1)$ 的最优阶误差估计理论。数值实验结果表明收敛数据与理论预测高度一致, 验证了算法在非均匀网格环境中的计算优势与理论分析的有效性。

关键词

抛物方程, 变网格连续时空元, 有限体积元法, 误差估计

Variable Mesh Continuous Space-Time Finite Volume Element Method for Parabolic Equations

Yuyu Xiao¹, Siriguleng He², Juan Chen³

¹General Education Department, Inner Mongolia Vocational College of Chemical Engineering, Hohhot Inner Mongolia

²College of Mathematics and Big Data Science, Hohhot Minzu College, Hohhot Inner Mongolia

³School of Mathematical Sciences, Baotou Teachers' College, Baotou Inner Mongolia

Received: May 19th, 2025; accepted: Jun. 11th, 2025; published: Jun. 19th, 2025

Abstract

Based on the theoretical framework of cubic Lagrange interpolation with optimal stress nodes, this

文章引用: 肖宇宇, 何斯日古楞, 陈娟. 抛物方程的变网格连续时空有限体积元法[J]. 应用数学进展, 2025, 14(6): 148-163. DOI: 10.12677/aam.2025.146308

study develops a variable mesh continuous space-time finite volume element scheme to resolve numerical challenges in solving parabolic equations. By integrating Lagrange interpolation polynomials at Legendre-Lobatto nodes with Gauss quadrature rules, we rigorously prove the existence and uniqueness of numerical solutions under spacetime non-matching grid partitions. Optimal-order error estimates in $L^\infty(L^2)$ and $L^\infty(H^1)$ norms are theoretically established. Numerical experiments demonstrate excellent agreement between convergence rates and theoretical predictions, confirming the computational advantages of the proposed algorithm in non-uniform grid environments and the validity of theoretical analysis.

Keywords

Parabolic Equations, Variable Mesh Continuous Space-Time Elements, Finite Volume Element Method, Error Estimates

Copyright © 2025 by author(s) and Hans Publishers Inc.

This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0).

<http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/>



Open Access

1. 引言

连续时空有限元方法自 20 世纪 80 年代发展以来, 其时空离散方式主要呈现两种典型特征: 其一为固定空间网格方法, 即在所有时间层采用相同的空间剖分[1]-[4], 其二为变网格方法, 允许不同时间层对应不同的空间剖分[5]-[7], 尽管变网格方法在理论上具有显著优势, 但相关研究仍较为有限, 且多集中于特定类型的偏微分方程。

变网格连续时空有限元方法的理论分析框架最早由 Karakashian 和 Makridakis (1999) 建立。他们针对非线性 Schrödinger 方程, 在弱时空网格约束条件下, 实现了最优 $L^\infty(L^2)$ 和 $L^\infty(H^1)$ 模误差估计[5]。其核心创新在于引入基于 Legendre 与 Lobatto 点的 Lagrange 插值多项式及 Gauss 积分准则, 巧妙结合插值多项式特性与积分高精度优势, 为后续研究奠定了基础。基于此, 候和李(2008)将变网格方法拓展至半线性抛物方程, 并得到了最大模 $L^\infty(L^2)$ 误差估计[8], 进一步地, 赵和李(2017)针对不含对流项的 Sobolev 方程, 在无时空网格限制条件下, 建立了 $L^\infty(L^2)$ 和 $L^\infty(H^1)$ 范数的误差估计, 显著扩展了方法的适用范围[7]。

相比于文献[5]-[8]的方法, 本文突破传统有限元框架, 将有限体积元方法引入变网格时空离散体系。所提方法兼具双重优势: 一方面继承有限体积元方法的高精度与计算高效性, 另一方面严格保持物理量的局部守恒特性。这一创新不仅弥补了现有变网格方法在守恒性方面的不足, 还为多尺度、多物理场问题的数值模拟提供了更稳健的解决方案。

本文使用标准的 Sobolev 空间 $H^m([a, b])$ 及其范数 $\|v\|_m$ 与半范数 $|v|_m$, $L^2([a, b])$ 空间及其相应的内积。文中常数 c, c_i 均与时空步长无关, 且在不同上下文中可能取不同值。

2. 构造变网格时空有限体积元格式

考虑如下抛物方程初边值问题

$$\begin{cases} u_t - \varepsilon u_{xx} + \gamma u = f(x, t), & (x, t) \in \Omega \times (0, T], \\ u(x, t) = 0, & (x, t) \in \partial\Omega \times [0, T], \\ u(x, 0) = u(x), & x \in \bar{\Omega} \end{cases} \quad (1)$$

其中 $\Omega=(a,b)$, $(0,T]$ 为时间区间, $u(x,t)$ 是未知函数, ε 和 γ 是两个正常数, $u_0(x,t)$ 和 $f(x,t)$ 是给定的光滑函数。

本文基于等距节点三次 Lagrange 插值的导数超收敛特性。构建了一种高精度时空离散格式。在 $[-h,h]$ 上, 用等距节点 $(-h,u(-h)), (-\frac{h}{3},u(-\frac{h}{3})), (\frac{h}{3},u(\frac{h}{3})), (h,u(h))$ 构造插值多项式 $\Pi_h u$, 令 $\xi=\frac{x}{h}$, 则

$$\begin{aligned}\Pi_h u = & -\frac{(9\xi^2-1)(\xi-1)}{16}u(-h) + \frac{9(3\xi-1)(\xi^2-1)}{16}u\left(-\frac{h}{3}\right) \\ & -\frac{9(3\xi+1)(\xi^2-1)}{16}u\left(\frac{h}{3}\right) + \frac{(9\xi^2-1)(\xi+1)}{16}u(h)\end{aligned}$$

对插值节点函数值 $u(-h), u(-\frac{h}{3}), u(\frac{h}{3}), u(h)$ 在 x_0 处进行 Taylor 展开, 可得

$$\begin{aligned}(\Pi_h u)'(x_0) &= \frac{1}{16h^3} \left[(h^2+18hx_0-27x_0^2)u(-h) - 9(3h^2+2hx_0-9x_0)u\left(-\frac{h}{3}\right) \right. \\ &\quad \left. + (27h^2-18hx_0-81x_0^2)u\left(\frac{h}{3}\right) + (-h^2+18hx_0+27x_0^2)u(h) \right] \\ &= u'(x_0) + \frac{1}{54}(5h^2x_0-9x_0^3)u^{(4)}(x_0) - \frac{1}{1080}(h^4+70h^2x_0^2-135x_0^4)u^{(5)}(x_0) + o(h^5).\end{aligned}$$

可见, 当 $x_0=\pm\frac{\sqrt{5}h}{3}$ 及 $x_0=0$ 时, $(\Pi_h u)'(x_0)=u'(x_0)+o(h^4)$ 。

这表明在标准单元 $[-1,1]$ 上, 上述三点构成等距节点三次 Lagrange 插值的导数超收敛点。

基于此, 我们建立时间间断时空有限体积元格式, 首先将时间区间 $[0,T]$ 离散为 $0=t^0<t^1<\dots<t^N=T$, 定义时间单元 $I_n=(t^n,t^{n+1}]$, 步长 $\Delta t_n=t^{n+1}-t^n, n=0,1,\dots,N-1$ 。记 $\Delta t=\max_{0\leq n\leq N-1}\Delta t_n$ 。在每个时空层 $I_n\times\Omega$ 上, 采用原始空间剖分 Σ_h^n , 其单元定义为 $\tau_i=[x_{3i-3}, x_{3i}], (i=1,2,\dots,M)$ 。为进一步加密, 将每个空间单元进行三等分剖分, 记剖分节点为 $x_{3i-3}<x_{3i-2}<x_{3i-1}<x_{3i}$, h_i 为步长。设 $h_n=\max_{1\leq i\leq M}h_i$, $h=\max_{0\leq n\leq N-1}h_n$ 。允许采用非匹配网格剖分 Σ_h^n , 即在时间界面 $t=t^n$ 处可存在网格节点不连续。

在单元 $\tau_i=[x_{3i-3}, x_{3i}]$ 上, 确定三次 Lagrange 插值的三个最佳应力点: $x_{3i-\frac{3+\sqrt{5}}{2}}, x_{3i-\frac{3}{2}}, x_{3i-\frac{3-\sqrt{5}}{2}}$, 建立控制

$$\begin{aligned}\text{体 } \tau_i^* &= \left[x_{3i-\frac{3+\sqrt{5}}{2}}, x_{3i-\frac{3}{2}} \right], \quad \tau_i^{**} = \left[x_{3i-\frac{3}{2}}, x_{3i-\frac{3-\sqrt{5}}{2}} \right] \quad (i=1,2,\dots,M) \text{ 和 } \tau_i^{***} = \left[x_{3i-\frac{3-\sqrt{5}}{2}}, x_{3(i+1)-\frac{3+\sqrt{5}}{2}} \right] \quad (i=1,2,\dots,M-1), \\ \tau_0^{***} &= \left[x_0, x_{3-\frac{\sqrt{5}}{2}} \right], \quad \tau_M^{***} = \left[x_{3M-\frac{\sqrt{5}}{2}}, x_{3M} \right]. \text{ 并建立 } \Sigma_h u \text{ 的对偶剖分为 } \Sigma_h^{*n} = \left(\bigcup_{i=1}^M \tau_i^* \right) \cup \left(\bigcup_{i=1}^M \tau_i^{**} \right) \cup \left(\bigcup_{i=0}^M \tau_i^{***} \right), \text{ 各时空}\end{aligned}$$

层在界面 $t=t^n$ 处允许网格非匹配。

试探函数空间 $S_h^n \subset H_0^1(\Omega)$ 定义为分片三次 Lagrange 有限元空间:

$S_h^n = \{u_h: u_h \in C(\Omega) \text{ 且 } u_h|_{\tau_i} \text{ 为三次 Lagrange 多项式, } u_h|_{\partial\Omega} = 0\}$ 。记 t^0 对应的空间为 S_h^{-1} , 令 $S_h^{-1} = S_h^0$ 。同时构造 q 次分块多项式 $\varphi: \Omega \times I_n \rightarrow R$ 组成的空间:

$$V^q = \left\{ \varphi: \varphi|_{\Omega \times I_n} = \sum_{j=0}^q t^j \chi_j(x), \chi_j(x) \in S_h^n \right\}$$

根据 V^q 的空间特性可知, 对 $\forall t \in I_n$, 函数 φ 是 S_h^n 上关于 x 的三次多项式, 对 $\forall x \in \Omega$, 函数 φ 是关

于 t 的 q 次分片多项式, 在时间节点 $t^n (n=1, 2, \dots, N-1)$ 处允许间断。进一步, 令 $V_n^q = \{\varphi|_{I_n \times \Omega} : \varphi \in V^q\}$ 。

构造检验函数空间时, 令时空片 $I_n \times \Sigma_h^{*n}$ 中的 $S_h^{*n} \subset H_0^1(\Omega)$ 为分片常函数空间, 即

$$S_h^{*n} = \left\{ v_h : v_h|_{\tau_i^*, \tau_i^{**}, \tau_i^{***}} \text{ 为常数, 且 } v_h|_{\tau_0^{***}} = 0, v_h|_{\tau_M^{**}} = 0 \right\},$$

$$V^{*q} = \left\{ \varphi : \varphi|_{I_n \times I_n} = \sum_{j=0}^q t^j \chi_j(x), \chi_j(x) \in S_h^{*n} \right\},$$

$$V_n^{*q} = \left\{ \varphi|_{I_n \times \Omega} : \varphi \in V^{*q} \right\}.$$

为简化分析, 取参数 $\varepsilon = \gamma = 1$ 。在对偶时空单元 S_h^{*n} 上对方程(1)式积分, 引入迁移算子 $\pi_h^* : S_h^n \rightarrow S_h^{*n}$, 对问题(1)构建如下变分格式: 求 $U \in V^q$, 使得

$$\begin{cases} \int_{I_n} (U_t, \pi_h^* v_t) dt + \int_{I_n} a(U, \pi_h^* v_t) dt = \int_{I_n} (f, \pi_h^* v_t) dt, & \forall v \in V_n^q, \\ U^{n+} = \Pi^n U(t^n), & n = 0, 1, \dots, N-1. \end{cases} \quad (2)$$

上式可等价地写为

$$\begin{cases} \int_{I_n} (U_t, \pi_h^* \varphi) dt + \int_{I_n} a(U, \pi_h^* \varphi) dt = \int_{I_n} (f, \pi_h^* \varphi) dt, & \forall \varphi \in V_n^{q-1}, \\ U^{n+} = \Pi^n U(t^n), & n = 0, 1, \dots, N-1. \end{cases} \quad (3)$$

其中初值满足 $U^0 = u^0, v^{n+} = \lim_{t \rightarrow t^{n+}} v(t)$ 。数值解从 S_h^{n-1} 投影到 S_h^n 上的恰当算子用 Π^n 来表示。

数值求解格式允许各个时空片间的变网格剖分, 一般选取 S_h^n 上的椭圆投影或 L^2 投影算子。若 $S_h^{n-1} \subset S_h^n$, 则解函数 U 在节点 t^n 处保持连续。即 $U^{n+} = U(t^n)$, 定义控制体 $\tau_i^*, \tau_i^{**}, \tau_i^{***}$ 上的特征函数分别为 $\psi_{3i-2}, \psi_{3i-1}, \psi_{3i}$, 则

$$\begin{aligned} \pi_h^* \omega_h &= \sum_{i=1}^M (\omega_{3i-2} \psi_{3i-2} + \omega_{3i-1} \psi_{3i-1}) + \sum_{i=1}^{M-1} \omega_{3i} \psi_{3i}, \\ a(u_h, \pi_h^* v_h) &= \sum_{i=1}^M (\nu_{3i-2} a(u_h, \psi_{3i-2}) + \nu_{3i-1} a(u_h, \psi_{3i-1})) + \sum_{i=1}^{M-1} \nu_{3i} a(u_h, \psi_{3i}), \\ a(u_h, \psi_{3i-2}) &= u'_h \left(x_{3i-2+\frac{\sqrt{5}}{2}} \right) - u'_h \left(x_{3i-2} \right) + \int_{\tau_i^*} u_h dx, \\ a(u_h, \psi_{3i-1}) &= u'_h \left(x_{3i-1} \right) - u'_h \left(x_{3i-1-\frac{\sqrt{5}}{2}} \right) + \int_{\tau_i^{**}} u_h dx, \\ a(u_h, \psi_{3i}) &= u'_h \left(x_{3i} \right) - u'_h \left(x_{3(i+1)-\frac{3+\sqrt{5}}{2}} \right) + \int_{\tau_i^{***}} u_h dx. \end{aligned}$$

定义 1 椭圆投影算子 $P_h^n : H_0^1(\Omega) \rightarrow S_h^n$ 的定义如下[9]-[11]

$$\tilde{a}(P_h^n u - u, \pi_h^* v) = 0, \quad \forall v \in S_h^n,$$

其中

$$\begin{aligned} &\tilde{a}(u_h, \pi_h^* v_h) \\ &= \sum_{i=1}^M \left\{ \nu_{3i-2} \left[u'_h \left(x_{3i-2+\frac{\sqrt{5}}{2}} \right) - u'_h \left(x_{3i-2} \right) \right] + \nu_{3i-1} \left[u'_h \left(x_{3i-1} \right) - u'_h \left(x_{3i-1-\frac{\sqrt{5}}{2}} \right) \right] + \nu_{3i} \left[u'_h \left(x_{3i} \right) - u'_h \left(x_{3(i+1)-\frac{3+\sqrt{5}}{2}} \right) \right] \right\} \end{aligned}$$

于是对 $u \in H_0^1(\Omega) \cap H^5(\Omega)$, 定义 1 中的椭圆投影算子有估计式[9]

$$\|u - P_h^n u\| \leq c \|h_n^4 u\|_5, \quad \|(u - P_h^n u)_x\| \leq c \|h_n^3 u\|_4 \quad (4)$$

定义 2 定义 L^2 投影算子 $P^n: H_0^1(\Omega) \rightarrow S_h^n$, 则有

$$(P^n v - v, \chi) = 0 \quad \forall \chi \in S_h^n,$$

且满足估计式

$$\|P^n v\| \leq \|v\|, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega). \quad (5)$$

定义 3 定义时空范数为

$$\|v\|_n = \left(\int_{I_n} \|v\|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}, \quad \forall v \in L^2(I_n; L^2(\Omega)).$$

3. 时空有限体积元解的存在唯一性

Lagrange 插值基函数及 Gauss 积分准则被构造通过 Legendre 多项式的零点, 可证数值解的存在唯一性。Gauss-Legendre 积分公式如下:

$$\int_0^1 g(s) ds \approx \sum_{j=1}^q \omega_j g(s_j), \quad 0 < s_1 < s_2 < \dots < s_q < 1, \quad q \geq 1,$$

该式对所有次数不超过 $2q-1$ 的多项式精确成立。

定义基于 q 个零点 $s_1, s_2, \dots, s_q$ 的 Lagrange 插值基函数 $\{l_i(s)\}_{i=1}^q$

$$l_i(s) = \prod_{j=1, j \neq i}^q \frac{s - s_j}{s_i - s_j}$$

通过线性变换 $t = t^n + s \Delta t_n$ 将区间 I_n 映射到 $[0, 1]$, 可得如下性质

$$t^{n,j} = t^n + s_j \Delta t_n, \quad t^{n,q} = t^{n+1}, \quad l_{n,i}(t) = l_i(s),$$

$$\omega_{n,i} = \int_{t^n}^{t^{n+1}} l_{n,i}(t) dt = \Delta t_n \int_0^1 l_i(s) ds = \Delta t_n \omega_i, \quad i = 1, 2, \dots, q.$$

进一步引入对应于 $q+1$ 个点 $0 = s_0 < s_1 < \dots < s_q < 1$ 的 q 次 Lagrange 插值多项式 $\{\hat{l}_i(s)\}_{i=0}^q$, 即

$\hat{l}_i(s) = \prod_{j=0, j \neq i}^q \frac{s - s_j}{s_i - s_j}$ 。若取 $\{\hat{l}_{n,i}(t)\}_{i=0}^q$ (其中 $\hat{l}_{n,i}(t) = \hat{l}_i(s)$) 作为空间 $P_q(I_n)$ 的基函数, 则解函数 $U|_{I_n}$ 可唯一由

函数 $U^{n,j} \in S_h^n$ ($U^{n,j} = U(x, t^{n,j})$) 表示, 即

$$U(x, t) = \sum_{j=0}^q \hat{l}_{n,j}(t) U^{n,j}(x), \quad (x, t) \in \Omega \times I_n, \quad t^{n,0} = t^n,$$

数值格式中, 初值满足 $U^{n,0} = U^{n+} = \Pi^n U(t^n)$, 其中 $U(t^n)$ 由前一时间层确定。在(3)中取 $\varphi = l_{n,i} \phi$, (其中 $\phi \in S_h^n$), 结合 Gauss-Legendre 积分公式可得

$$\sum_{j=1}^q m_{ij} (U^{n,j}, \pi_h^* \phi) + \Delta t_n \omega_i a(U^{n,i}, \pi_h^* \phi) = -m_{i0} (U^{n+}, \pi_h^* \phi) + \int_{I_n} l_{n,i} (f, \pi_h^* \phi) dt \quad (6)$$

其中

$$m_{ij} = \int_{I_n} l_{n,i}(t) \hat{l}_{n,j}'(t) dt, \quad i = 1, 2, \dots, q; j = 0, 1, \dots, q.$$

定义与 Δt_n 无关的 $q \times q$ 矩阵 M, N , 其中

$$N = (N_{ij}) = \omega_i s_i l'_j(s_i), \quad i, j = 1, 2, \dots, q,$$

$$M = (W + N)D^{-1}, \quad W := \text{diag}\{\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_q\}.$$

由于 $\hat{l}_i(s) = \frac{s}{s_i} l_i(s) (i=1, 2, \dots, q)$, $\hat{l}_j(s) = \frac{s}{s_j} \hat{l}'_j(s) + \frac{l_j(s)}{s_j}$, 所以结合上式与 Gauss-Legendre 求积公式可得

$$m_{ij} = \int_{I_n} l_{n,i}(t) \hat{l}'_{n,j}(t) dt = \int_0^1 \hat{l}_j(s) l_i(s) ds$$

$$= \int_0^1 \frac{1}{s_j} [l_j(s) + s \hat{l}'_j(s)] l_i(s) ds = \frac{\omega_i}{s_j} [\delta_{i,j} + s_i l'_j(s_i)],$$

因此 $m_{ij} = M_{ij}$ 。

引理 1 [5] 设矩阵 $\tilde{M} = D^{-\frac{1}{2}} M D^{\frac{1}{2}}$, $D = \text{diag}\{s_1, s_2, \dots, s_q\}$, 则有

$$X^T \tilde{M} X \geq \alpha |X|^2 = \alpha \left(\sum_{i=1}^q x_i^2 \right), \quad \forall X = (x_1, x_2, \dots, x_q)^T \in \mathbb{R}^q.$$

其中 $\alpha := \frac{1}{2} \min_j \frac{\omega_j}{s_j}$ 。

引理 2 [9]-[12] 对于任意的 $u_h \in S_h^n$, 有

$$c_1 \|u_h\|^2 \leq (u_h, \pi_h^* u_h) \leq c_2 \|u_h\|^2, \quad \|\pi_h^* u_h\| \leq c \|u_h\|.$$

引理 3 [9]-[11] 对于充分小的 h , 存在正常数 c_3, c_4 和 $c_5, \lambda < \infty$, 使得

$$\bar{a}(v, \pi_h^* v) \geq c_3 |v|_1^2, \quad \forall v \in S_h^n,$$

$$|a_1(v, \pi_h^* v) - \bar{a}_h(v, \pi_h^* v)| \leq c_5 h |v|_1^2, \quad \forall v \in S_h^n,$$

$$a(v, \pi_h^* v) + \lambda \|v\|^2 \geq c_4 \|v\|_1^2, \quad \forall v \in S_h^n,$$

上述常数 β 满足 $r_{\min} > \beta > 0, r_{\min} = \min_{x \in \Omega} r(x)$, 且

$$\bar{a}_h(v, \pi_h^* v) = \sum_{i=1}^M \left[\frac{\sqrt{5}}{2} h_i ((r_{3i-2} - \beta) v_{3i-2}^2 + (r_{3i-1} - \beta) v_{3i-1}^2) + \frac{3-\sqrt{5}}{2} (h_i + h_{i+1}) (r_{3i} - \beta) v_{3i}^2 \right]$$

下面定义有限维希尔伯特空间 $(S_h^n)^q$ (向量空间), 其内积与范数分别定义为

$$((\Phi, \Psi)) = \sum_{i=1}^q (\phi_i), \quad \Phi = \{\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_q\}^T, \Psi = \{\psi_1, \psi_2, \dots, \psi_q\}^T \in (S_h^n)^q,$$

$$\left(\sum_{j=1}^q \|\cdot\|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \text{ 记为 } \|\cdot\|.$$

为证明解 U 的存在唯一性, 利用矩阵 $\tilde{M}$ 的性质, I_n 上的插值形式将 U 表示为

$$U(x, t) = \sum_{j=1}^q s_j^{\frac{1}{2}} l'_{n,j}(t) \tilde{U}^{n,j}(x) + l'_{n,0}(t) U^{n+}(x), \quad (x, t) \in \Omega \times I_n,$$

其中 $\tilde{U}^{n,j} = s_j^{-\frac{1}{2}} U^{n,j}, j=1, 2, \dots, q$ 。

在(3)中取 $\varphi = s_i^{-\frac{1}{2}} l_{n,i} \phi$, (其中 $\phi \in S_h^n$), 结合上式可得

$$\sum_{j=1}^q \tilde{m}_{ij} (\tilde{U}^{n,j}, \pi_h^* \phi) + \Delta t_n \omega_i a(\tilde{U}^{n,i}, \pi_h^* \phi) = -s_i^{\frac{1}{2}} \left(m_{i0} (U^{n+}, \pi_h^* \phi) - \int_{I_n} l_{n,i} (f, \pi_h^* \phi) dt \right), \quad i=1, 2, \dots, q. \quad (7)$$

这里 $\tilde{m}_{ij} = \tilde{M}_{ij} = s_j^{\frac{1}{2}} m_{ij} s_i^{-\frac{1}{2}}, i, j=1, 2, \dots, q$ 。

定理 1 设 $U(t^n)$ 在前一时间层 I_{n-1} 给定, 并设 $f \in L^2(I_n; L^2)$, 当时间步长 Δt_n 充分小时, 方程组(7)中存在唯一的解向量 $\{U^{n,j}\}_{j=1}^q \in (S_h^n)^q$, 因此(1)存在唯一的解 $U \in V_n^q$ 。

证明 在(7)式中取 $\phi = \tilde{U}^{n,i}$, 并对 i 从 1 到 q 求和, 可得

$$\begin{aligned} \left((L(\tilde{U}), \tilde{U}) \right) &= -\sum_{i=1}^q s_i^{\frac{1}{2}} m_{i0} (U^{n+}, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}) + \sum_{i=1}^q s_i^{\frac{1}{2}} \int_{I_n} l_{n,i} (f, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}) dt \\ &\quad - \sum_{i=1}^q \Delta t_n \omega_i a(\tilde{U}^{n,i}, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}), \quad i=1, 2, \dots, q. \end{aligned} \quad (8)$$

其中 $\tilde{U} = (\tilde{U}^{n,1}, \dots, \tilde{U}^{n,q})^T \in (S_h^n)^q$, 并记 $((L(\tilde{U}), \tilde{U})) = \sum_{i,j=1}^q \tilde{m}_{ij} (\tilde{U}^{n,j}, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i})$ 。

由引理 1 和引理 2 对(8)式的左端进行整理可得

$$\sum_{i,j=1}^q \tilde{m}_{ij} (\tilde{U}^{n,j}, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}) = ((\tilde{M}\tilde{U}, \pi_h^* \tilde{U})) \geq \alpha \|\tilde{U}\|^2. \quad (9)$$

选取 $\Pi^n = P^n$, (P^n 是投影到 S_h^n 的 L^2 投影算子)。对于(8)右端逐项分析, 第一项, 结合 Cauchy 不等式, Hölder 不等式以及引理 2、定义 3 可得

$$\left| \sum_{i=1}^q s_i^{\frac{1}{2}} m_{i0} (U^{n+}, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}) \right| \leq c \|U(t^n)\| \cdot \|\tilde{U}\|. \quad (10)$$

第二项, 利用 Hölder 不等式及引理 2 可得

$$\left| \sum_{i=1}^q s_i^{\frac{1}{2}} \int_{I_n} l_{n,i} (f, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}) dt \right| \leq c \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \|\tilde{U}\| \cdot \|f\|_n. \quad (11)$$

第三项, 注意到 $\omega_i = \int_0^1 l_i^2(s) ds > 0$, 则

$$\sum_{i=1}^q \Delta t_n \omega_i a(\tilde{U}^{n,i}, \pi_h^* \tilde{U}^{n,i}) \geq 0. \quad (12)$$

将(8)~(12)结合可得

$$\|\tilde{U}\| \leq \frac{c}{\alpha} \{ \|U(t^n)\| + \|f\|_n \}. \quad (13)$$

当 $U(t^n)$ 与 f 分别为零时, 由(13)可知 $\tilde{U} = 0$ 。结合线性方程组解的存在唯一性, 证得问题(1)存在唯一解 $U \in V_n^q$ 。

4. 收敛性分析及误差估计

为进行收敛性分析, 引入区间 I_n 上的 q 个点 $t^{n,1} < t^{n,2} < \dots < t^{n,q}$ 确定的 Lagrange 插值算子 $\hat{I}_{n,q-1}^{GL}: C(I_n) \rightarrow P_{q-1}(I_n)$ 满足插值条件:

$$(\hat{I}_{n,q-1}^{GL} y)(t^{n,j}) = y(t^{n,j}), \quad j=1, 2, \dots, q. \quad (14)$$

利用 Gauss-Legendre 积分公式对次数不超过 $2q-1$ 多项式的精确性, 可得对任意的 $v \in P_q(I_n)$ 及 $\phi \in P_{q-1}(I_n)$ 有

$$\int_{I_n} (\hat{I}_{n,q-1}^{GL} \nu) \phi dt = \sum_{j=1}^q \omega_{n,j} (\hat{I}_{n,q-1}^{GL} \nu) (t^{n,j}) \phi(t^{n,j}) = \sum_{j=1}^q \omega_{n,j} \nu(t^{n,j}) \phi(t^{n,j}) = \int_{I_n} \nu \phi dt. \quad (15)$$

这表明将算子 $\hat{I}_{n,q-1}^{GL}$ 限定在空间 $P_q(I_n)$ 时, 其是一个 L^2 投影算子。

为构建数值分析工具, 引入 Gauss-Lobatto 积分公式如下

$$\int_0^1 g(\xi) d\xi \cong \sum_{j=0}^q b_j g(\xi_j), \quad (16)$$

其对所有不高于 $2q-1$ 次多项式都准确成立, 积分节点 $0 = \xi_0 < \dots < \xi_q = 1$ 是 Lobatto 多项式

$L(x) = \frac{d^{q-1}}{dx^{q-1}} [x(1-x)]^q$ 的 $q+1$ 个根, 类比 Gauss-Legendre 点的定义方式, 定义相应于区间 I_n 的 $\xi_{n,j}$ 和 $b_{n,j}$,

进一步, 为了定义函数 W , 引入 $q+1$ 个 Lobatto 点确定 $t^n = \xi_{n,0} < \dots < \xi_{n,q} = t^{n+1}$ 的 Lagrange 插值算子 $\hat{I}_{n,q}^{Lo}: C(\bar{I}_n) \rightarrow P_q(\bar{I}_n)$, 即有

$$(\hat{I}_{n,q}^{Lo} y)(\xi_{n,j}) = y(\xi_{n,j}), \quad j=1, 2, \dots, q. \quad (17)$$

并且, 定义 $W: [0, T] \rightarrow H_0^1(\Omega)$ 使得

$$W(x, t)|_{I_n} = \hat{I}_{n,q}^{Lo} \omega(x, t), \quad (x, t) \in \Omega \times I_n. \quad (18)$$

其中

$$\omega(x, t) = P_h^n u(x, t), \quad \eta = u - \omega, \quad (x, t) \in \Omega \times I_n, n=0, 1, \dots, N-1.$$

为简化符号, 将 W 仍记为 $W|_{I_n}$ 。此定义基于两点考虑: 其一, $W(t^{n+1})$ 和 W^{n+} 分别对应于 $\omega(t^{n+1})$ 和 ω^{n+} 。其二, 便于后续理论分析中构造满足精度要求的积分准则。

引理 4 [5] 根据插值逼近性质, 误差 $u - W(x, t)$ 满足以下估计式

$$\begin{aligned} \|u - W\|_n &\leq c \Delta t_n^{q+1} \|u^{(q+1)}\|_n + c \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \max_{I_n} \|h_n^4 u\|_5, \\ \max_{I_n} \|u - W\| &\leq c \Delta t_n^{q+1} \max_{I_n} \|u^{(q+1)}\| + c \max_{I_n} \|h_n^4 u\|_5. \end{aligned}$$

定理 2 假如 u 和 U 分别为方程(1)和(3)的解, 并假设 $S_h^{n-1} \subset S_h^n (n=0, 1, \dots, N-1)$, 则满足以下估计式

$$\begin{aligned} \max_{t \in [0, T]} \|u(t) - U(t)\| &\leq c \max_n \Delta t_n^{q+1} \max_{I_n} (\|u^{(q+2)}\| + \|\Im u^{(q+1)}\|) \\ &\quad + ch^4 \max_n \max_{I_n} (\|\Im u\|_5 + \|u_t\|_5 + \|u\|_5) + cN_c \max_n \|J[\omega^n]\|. \end{aligned} \quad (19)$$

上式 N_c 表示 $S_h^j \neq S_h^{j-1} (j=1, \dots, N-1)$ 的总数, $J[\omega^n] := \omega^n - \omega^{n+} = (P_h^n - P_h^{n-1})u(t^n)$ 。

证明 令误差项 $e = U - u = (U - W) + (W - u) = \theta + \rho$ 。其中 ρ 的估计由引理 4 直接给出, 故仅需对 θ 进行估计。基于变网格有限体积元格式(3), 函数 $\theta = \theta|_{I_n} = U - W$ 满足如下方程:

$$\begin{aligned} &\int_{I_n} (\theta_t, \pi_h^* \varphi) dt + \int_{I_n} a(\theta, \pi_h^* \varphi) dt \\ &= - \left\{ (W(t^{n+1}), \pi_h^* \varphi^{n+1}) - \int_{I_n} (W, \pi_h^* \varphi_t) dt - (W^{n+}, \pi_h^* \varphi^{n+}) \right\} - \int_{I_n} a(W, \pi_h^* \varphi) dt + \int_{I_n} (f, \pi_h^* \varphi) dt, \end{aligned} \quad (20)$$

其中对积分项 $\int_{I_n} (W_t, \pi_h^* \varphi) dt$ 应用分部积分公式。在(20)中取 $\varphi = l_{n,i} \phi, (\phi \in S_h^n)$, 结合 Gauss-Legendre 和 Gauss-Lobatto 及定义 1, 可得关于 θ 的误差方程:

$$\begin{aligned} & \sum_{j=0}^q m_{ij}(\theta^{n,j}, \pi_h^* \phi) + \Delta t_n \omega_i a(\theta^{n,i}, \pi_h^* \phi) \\ & = (\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3 + \Sigma_4, \pi_h^* \phi) + \omega_{n,i} \bar{a}(u^{n,i} - \omega^{n,i}, \pi_h^* \phi), \quad i=1, 2, \dots, q \end{aligned} \quad (21)$$

其中

$$\begin{aligned} \Sigma_1 &:= -l_{n,i}(t^{n+1})\eta(t^{n+1}) - \sum_{j=0}^q b_{n,j} l'_{n,i}(\xi_{n,j})u(\xi_{n,j}) - l_{n,i}(t^{n+})\eta^{n+}, \\ \Sigma_2 &:= \sum_{j=0}^q b_{n,j} l'_{n,i}(\xi_{n,j})u(\xi_{n,j}) - \int_{I_n} l'_{n,i}(t)u dt, \\ \Sigma_3 &:= \int_{I_n} l_{n,i}(t)\Im u dt - \sum_{j=0}^q b_{n,j} l_{n,i}(\xi_{n,j})\Im u(\xi_{n,j}), \quad (\Im u = -\varepsilon u_{xx} + \gamma u) \\ \Sigma_4 &:= \sum_{j=0}^q b_{n,j} l_{n,i}(\xi_{n,j})\Im \eta(\xi_{n,j}). \end{aligned}$$

上式中的 u 需满足

$$(u^{n+1}, \pi_h^* \phi^{n+1}) - \int_{I_n} (u, \pi_h^* \phi_t) dt + \int_{I_n} a(u, \pi_h^* \phi) dt - (u^{n+}, \pi_h^* \phi^{n+}) - \int_{I_n} (f, \pi_h^* \phi) dt = 0$$

令 $\tilde{\theta}^{n,j} = s_j^{-\frac{1}{2}} \theta^{n,j}$ ($j=1, 2, \dots, q$), 在 I_n 上有 $\theta = \sum_{j=1}^q s_j^{\frac{1}{2}} \hat{l}_{n,j} \tilde{\theta}^{n,j} + \hat{l}_{n,0} \theta^{n+}$, 则关于 $\tilde{\theta}^{n,j}$ 的(21)式等价于

$$\begin{aligned} & \sum_{j=1}^q \tilde{m}_{ij}(\tilde{\theta}^{n,j}, \pi_h^* \phi) + \Delta t_n \omega_i a(\tilde{\theta}^{n,i}, \pi_h^* \phi) \\ & = s_i^{-\frac{1}{2}} \left\{ -m_{i0}(\theta^{n+}, l_{n,i}(t^n) \pi_h^* \phi) + \omega_{n,i} \bar{a}(u^{n,i} - \omega^{n,i}, \pi_h^* \phi) + (\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3 + \Sigma_4, \pi_h^* \phi) \right\}, \quad i=1, 2, \dots, q. \end{aligned} \quad (22)$$

引理 5 对任意的 $0 \leq n \leq N-1$, 下述估计式成立:

$$\begin{aligned} \|\Sigma_1\| &\leq c \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} \|h_n^4 u_t\|_5^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}, \quad \|\Sigma_2\| \leq c \Delta t_n^{q+\frac{3}{2}} \|u^{(q+2)}\|_n, \\ \|\Sigma_3\| &\leq c \Delta t_n^{q+\frac{3}{2}} \|\Im u^{(q+1)}\|_n, \quad \|\Sigma_4\| \leq c \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} \|h_n^4 \Im u\|_5^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}. \end{aligned} \quad (23)$$

其中 $\Sigma_1, \Sigma_2, \Sigma_3, \Sigma_4$ 的定义由式(21)给出。

证明 基于 I_n 上的 Lobatto 积分准则, 对任意的 $i=1, 2, \dots, q$, 可得

$$l_{n,i}(t^{n+1}) - \sum_{j=0}^q b_{n,j} l'_{n,i}(\xi_{n,j}) - l_{n,i}(t^{n+}) = l_{n,i}(t^{n+1}) - \int_{I_n} l'_{n,i}(t) dt - l_{n,i}(t^{n+}) = 0$$

上式表明存在与 n 无关的常数 β_{ij} , 使得

$$\Sigma_1 = \sum_{j=1}^q \beta_{ij} (\eta(\xi_{n,j}) - \eta(\xi_{n,j-1})) = \sum_{j=1}^q \beta_{ij} \int_{\xi_{n,j-1}}^{\xi_{n,j}} \eta_t(s) ds. \quad (\eta(\xi_{n,0}) := \eta^{n+})$$

由 $\eta_t = (I - P_n^n)u_t$ 及式(4), 可得

$$\|\Sigma_1\| \leq c \int_{I_n} \|h_n^4 u_t\|_5 dt \leq c \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} \|h_n^4 u_t\|_5^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}.$$

对任意的 $x \in \Omega$, $l_{n,i} \hat{l}_{n,q}^{LO} \Im u$ 是关于 t 的一个 $2q-1$ 次多项式, 有

$$\Sigma_3 = \int_{I_n} l_{n,i}(t) \mathfrak{I} u dt - \sum_{j=0}^q b_{n,j} l_{n,i}(\xi_{n,j}) \mathfrak{I} u(\xi_{n,j}) = \int_{I_n} l_{n,i}(t) (I - \hat{I}_{n,q}^{Lo}) \mathfrak{I} u dt.$$

结合 Hölder 不等式及插值算子的性质, 得

$$\begin{aligned} \|\Sigma_3\| &\leq c \left(\int_{I_n} |l_{n,i}(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \left\| (I - \hat{I}_{n,q}^{Lo}) \mathfrak{I} u \right\|_n \\ &\leq c \left(\Delta t_n \int_0^1 |l_{n,i}(s)|^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \Delta t_n^{q+1} \left\| \mathfrak{I} u^{(q+1)} \right\|_n \leq \Delta t_n^{q+\frac{3}{2}} \left\| \mathfrak{I} u^{(q+1)} \right\|_n. \end{aligned}$$

类似可得

$$\|\Sigma_4\| \leq c \left(\int_{I_n} |l_{n,i}(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} \left\| (I - P_h^n) \mathfrak{I} u \right\|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \leq c \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} \|h_n^4 \mathfrak{I} u\|_5^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}.$$

为了估计 Σ_2 , 定义区间 $[t^n, t^{n+1}]$ 上基于 $q+2$ 个节点的 Lagrange 插值算子 $I_{n,q+1}^{Lo}$, 基于区间 $[t^n, t^{n+1}]$ 上的 $q+1$ 个 Lobatto 点, 对于给定的 $x \in \Omega$, $l'_{n,i} I_{n,q+1}^{Lo} u$ 是一个关于 t 的 $2q-1$ 次多项式, 则有

$$\Sigma_2 = \sum_{j=0}^q b_{n,j} l'_{n,i}(\xi_{n,j}) u(\xi_{n,j}) - \int_{I_n} l'_{n,i}(t) u dt = \int_{I_n} l'_{n,i}(t) (I - I_{n,q+1}^{Lo}) u dt.$$

因此

$$\begin{aligned} \|\Sigma_2\| &\leq c \left(\int_{I_n} |l'_{n,i}(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \left\| (I - \hat{I}_{n,q+1}^{Lo}) u \right\|_n \\ &\leq c \left(\Delta t_n^{-1} \int_0^1 |l'_{n,i}(s)|^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \Delta t_n^{q+2} \left\| u^{(q+2)} \right\|_n \leq c \Delta t_n^{q+\frac{3}{2}} \left\| u^{(q+2)} \right\|_n. \end{aligned}$$

在(21)式中选取 $\phi \in \theta^{n,i}$, 并对 i 从 1 到 q 求和, 结合引理 3 及 L^2 投影的性质(15)式可得

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^q \sum_{j=0}^q m_{ij} (\theta^{n,j}, \pi_h^* \theta^{n,i}) &= \int_{I_n} (\theta_t, I_{n,q-1}^{GL} \pi_h^* \theta) dt = \int_{I_n} (\theta_t, \pi_h^* \theta) dt \\ &= (\theta^{n+1}, \pi_h^* \theta^{n+1}) - (\theta^{n+}, \pi_h^* \theta^{n+}) - \int_{I_n} (\theta, \pi_h^* \theta_t) dt \end{aligned} \quad (24)$$

进一步可得

$$\begin{aligned} &(\theta^{n+1}, \pi_h^* \theta^{n+1}) - (\theta^{n+}, \pi_h^* \theta^{n+}) + c_4 \int_{I_n} \|\theta\|_1^2 dt \\ &\leq \sum_{i=1}^q (\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3 + \Sigma_4, \pi_h^* \theta^{n,i}) + \lambda \|\theta\|_n^2 + \int_{I_n} \bar{a}(u - \omega, \pi_h^* \theta) dt + \int_{I_n} (\theta, \pi_h^* \theta_t) dt. \end{aligned}$$

由 $\omega_i = \int_0^1 l_i^2(s) ds > 0$ 可得

$$\sum_{i=1}^q \Delta t_n \omega_i a(\theta^{n,i}, \pi_h^* \theta^{n,i}) \geq 0. \quad (25)$$

此外, 结合见引理 3 中 $\bar{a}(u - \omega, \pi_h^* v)$ 的定义及 Cauchy-Schwarz 不等式, 有

$$\|\bar{a}(u - \omega, \pi_h^* \theta)\| \leq c \|u - \omega\| \|\theta\|_1. \quad (26)$$

进一步地, 对任意 $v = \sum_{j=0}^q \hat{l}_{n,j} v^j \in V_n^q$, 其范数满足等价性:

$$c_1 \left\{ \Delta t_n \sum_{j=0}^q \|v^j\|^2 \right\}^{\frac{1}{2}} \leq \|v\|_n \leq c_2 \left\{ \Delta t_n \sum_{j=0}^q \|v^j\|^2 \right\}^{\frac{1}{2}}. \quad (27)$$

基于逆不等式 $\max_n |y(t)| \leq c_1 \Delta t_n^{\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} |y(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}, \forall y \in P_q(I_n)$ 及估计式 $\int_{I_n} \hat{l}_{n,j}^2 dt \leq c \Delta t_n$, 可得前两项不等式。

结合式(25)和(27), 对式(24)右端应用 Cauchy 不等式和 Hölder 不等式, 并结合引理 5 可得,

$$\|\theta^{n+1}\|^2 \leq c \|\theta^{n+}\|^2 + c \|\theta\|_n^2 + c \Delta t_n^{-1} \|\theta\|_n^2 + c \varepsilon_n. \quad (28)$$

其中

$$\varepsilon_n = c \Delta t_n^{2q+2} \left(\|u^{(q+2)}\|_n^2 + \|\Im u^{(q+1)}\|_n^2 \right) + \int_{I_n} \|h_n^4 u_t\|_5^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^4 \Im u\|_5^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^4 u\|_5^2 dt.$$

考虑 $\|\theta^{n+}\|$, 取 L^2 投影算子 $\Pi^n = P^n$, 则

$$\theta^{n+} = U^{n+} - W^{n+} = P^n \theta(t^n) + P^n J[\omega^n],$$

其中椭圆投影在 t^n 处的跳跃项为 $J[\omega^n] = \omega^n - \omega^{n+} = (P_h^n - P_h^{n-1})u(t^n)$ 。将式(28)代入(27)式, 结合 Cauchy 不等式, 式(5)及 Young 不等式可得

$$\|\theta^{n+1}\|^2 \leq c(1 + \beta_n) \|\theta^n\|^2 + c \|\theta\|_n^2 + c \Delta t_n^{-1} \|\theta\|_n^2 + c \varepsilon_n + c M_n \|J[\omega^n]\|^2, \quad (29)$$

其中 M_n 是与 n 无关的常数, 定义参数如下:

$$\beta_n = \begin{cases} 0, & S_h^{n-1} = S_h^n, \\ \frac{1}{M_n - 1}, & S_h^{n-1} \neq S_h^n, \quad n = 1, 2, \dots, N-1. \end{cases}$$

为了估计 $\|\theta\|_n$, 在式(22)中取 $\phi = \tilde{\theta}^{n,i}$, 并对 i 从 1 到 q 求和, 结合引理 1 可得

$$\sum_{i,j=1}^q \tilde{m}_{ij} (\tilde{\theta}^{n,j}, \pi_h^* \tilde{\theta}^{n,i}) \geq \alpha \sum_{i=1}^q \|\tilde{\theta}^{n,i}\|^2. \quad (30)$$

$$\begin{aligned} & (\alpha - \lambda \Delta t_n) \sum_{i=1}^q (1 - \omega_i) \|\tilde{\theta}^{n,i}\|^2 + c_4 \Delta t_n \sum_{i=1}^q \omega_i \|\tilde{\theta}^{n,i}\|_1^2 \\ & \leq c \left(\sum_{i=1}^q \|\tilde{\theta}^{n,i}\|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\|\theta^n\| + \|J[\eta^n]\| + \left(\sum_{i=1}^q [\|\Sigma_1\|^2 + \|\Sigma_2\|^2 + \|\Sigma_3\|^2] \right)^{\frac{1}{2}} \right) + \Delta t_n \sum_{i=1}^q \omega_i \|u^{n,i} - \omega^{n,i}\| \|\tilde{\theta}^{n,i}\|_1. \end{aligned} \quad (31)$$

注意到 $\sum_{i=1}^q \|\tilde{\theta}^{n,i}\|^2$ 和 $\sum_{i=1}^q \|\theta^{n,i}\|^2$ 仅依赖于 s_i 的常数, 对式(31)利用(26)和(27)式及引理 5 可得

$$\|\theta\|_n^2 \leq c \Delta t_n \left\{ \|\theta^n\|^2 + \|J[\omega^n]\|^2 + c \Delta t_n \varepsilon_n \right\}. \quad (32)$$

将式(29)右端代入迭代格式, 递推推整理得

$$\begin{aligned} \|\theta^{n+1}\|^2 & \leq c \prod_{j=0}^n (1 + \beta_j + c \Delta t_j) \|\theta^0\|^2 \\ & \quad + c \sum_{m=0}^n \left(\prod_{j=m+1}^n (1 + \beta_j + c \Delta t_j) \right) \times \left(\varepsilon_m + c (\Delta t_m + M_m + 1) \|J[\omega^n]\|^2 \right) \end{aligned}$$

固定 n , 取 $M_m = M = N_c(n) (m=1, \dots, n)$ 。其中 $N_c(n)$ 表示 $S_h^{j-1} \neq S_h^j$ 的总数, 当 $N_c(n) = 0$ 或 1 时, 取 $M = 2$ 时。此时 $S_h^{j-1} \neq S_h^j$, $\beta_j = \beta = \frac{1}{M-1}$ 。从而

$$\prod_{j=0}^n (1 + \beta_j + c\Delta t_j) \leq \prod_{j=0, \beta_j < c\Delta t_j}^n (1 + 2c\Delta t_j) \prod_{j=0, \beta_j \geq c\Delta t_j}^n (1 + 2\beta_j) \\ \leq \prod_{j=0}^n (1 + 2c\Delta t_j) (1 + 2\beta_j)^M \leq e^{2c\tau^{n+1}} \cdot 3e^2.$$

令 $C_n := (3e^{2c\tau^{n+2}})^{\frac{1}{2}}$ 。结合初始条件 $\theta^0 = u_0 - P_h^0 u_0, J[\omega^0] = 0$ 得

$$\|\theta^{n+1}\| \leq \|u_0 - P_h^0 u_0\|^2 + cC_{n+1} \left(\sum_{m=0}^n \varepsilon_m \right)^{\frac{1}{2}} + cC_{n+1} \sqrt{M+1} \left(\sum_{m=1}^n \|J[\omega^m]\|^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

其中, $M = N_c(n)$ 。利用式(32)和式(4), 对 $n = 0, \dots, N-1$, 有

$$\|\theta\|_n \leq \Delta t_n^{\frac{1}{2}} cC_n \|h_0^4 u_0\|_5 + \Delta t_n^{\frac{1}{2}} cC_n \left(\sum_{m=0}^{n-1} \varepsilon_m \right)^{\frac{1}{2}} + \Delta t_n^{\frac{1}{2}} cC_{n+1} \sqrt{N_c(n-1)+1} \left(\sum_{m=1}^n \|J[\omega^m]\|^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

基于 $\theta|_{I_n} \in V_{hk}^n$ 的性质, 应用逆不等式 $\max_n |\theta(t)| \leq c\Delta t_n^{-\frac{1}{2}} \left(\int_{I_n} |\theta(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}$ 可得

$$\max_{I_n} \|\theta\| \\ \leq C_n \left\{ \|h_0^4 u_0\|_5 + \left(\sum_{m=0}^n \Delta t_m^{2q+2} \left(\|u^{(q+2)}\|_m^2 + \|\Im u^{(q+1)}\|_m^2 \right) + \sum_{m=0}^n \int_{I_m} \|h_m^4 u_t\|_5^2 dt + \sum_{m=0}^n \int_{I_m} \|h_m^4 \Im u\|_5^2 dt + \sum_{m=0}^n \int_{I_m} \|h_m^4 u\|_5^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \right. \\ \left. + \sqrt{N_c(n-1)+1} \left(\sum_{m=1}^n \|J[\omega^m]\|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \right\}.$$

通过三角不等式整合 θ 与 ρ 的估计, 最终得误差估计式(19)。

注 1 通过应用 $\|h_{n-1}^4 u\|_5 + \|h_n^4 u\|_5$; 以此来估计 $\|J[\omega^m]\|$ 。从而验证定理 2 的估计式是收敛的。若空间 $S_h^n (n=1, 2, \dots, N-1)$ 的网格变化不是很频繁时, 则定理 2 所构建的 $L^\infty([0, T]; L^2([\Omega]))$ ——模误差估计是 $O(k^{q+1}, h^4)$ 。

为了给出 $L^\infty([0, T]; H_0^1(\Omega))$ ——模误差估计, 首先给出所需的一个引理。

引理 6 [5] 对任意的 $1 \leq n \leq N-1$, 满足

$$S_h^{n-1} \subset S_h^n, \\ \|\nabla P^n v\| \leq C \|\nabla v\|, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \quad (33)$$

其中 P^n 是 S_h^n 上的 L^2 投影。

引理 7 设 u 和 U 分别为(1)和式(3)的解, 且 $S_h^{n-1} \subset S_h^n (n=0, 1, \dots, N-1)$, 则

$$\max_{t \in [0, T]} \|\nabla(u(t) - U(t))\| \leq C_n \max_n \Delta t_n^{q+1} \max_{I_n} \left(\|\nabla u^{(q+2)}\| + \|\nabla \Im u^{(q+1)}\| \right) \\ + C_n h^3 \max_n \max_{I_n} (\|\Im u\|_4 + \|u_t\|_4 + \|u\|_4) + C_n N_c \max_n \|\nabla J[\omega^n]\|. \quad (34)$$

其中 $C_n = ce^{c\tau^n}$ 。

证明 将误差分解为 $e = \nabla(U - u) = \nabla(U - W) + \nabla(W - u) = \nabla\theta + \nabla\rho$ 。其中 $\nabla\rho$ 有类似引理 4 的估计结果, 故仅需对 $\nabla\theta$ 进行估计。

定义离散算子 $A_h^n : H_0^1(\Omega) \rightarrow S_h^n$ [5] 满足

$$(A_h^n v, \chi) = (\nabla v, \nabla \chi), \quad \forall \chi \in S_h^n. \quad (35)$$

在(21)式中取 $\phi = A_h^n \theta^{n,i}$, 并对 i 从 1 到 q 求和, 结合 L^2 投影的性质和(31)式可得

$$\begin{aligned} & (\nabla \theta^{n+1}, \nabla \theta^{n+1}) - (\nabla \theta^{n+}, \nabla \theta^{n+}) + \sum_{i=1}^q \Delta t_n \omega_i a (\nabla P^n \theta^{n,i}, \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \\ &= \sum_{i=1}^q (\nabla P^n [\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3 + \Sigma_4], \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) + \sum_{i=1}^q \omega_{n,i} \bar{a} (\nabla P^n [u^{n,i} - \omega^{n,i}], \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) + \int_{I_n} (\nabla \theta, \nabla \pi_h^* \theta_t) dt. \end{aligned} \quad (36)$$

由式(26)和 L^2 投影的性质, 类似可知

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^q \Delta t_n \omega_i a (\nabla P^n \theta^{n,i}, \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \geq \sum_{i=1}^q \Delta t_n \omega_i \|\nabla \theta^{n,i}\|_1^2 \geq 0. \\ & \|\nabla \theta^{n+1}\|^2 \leq c \|\nabla \theta^{n+}\|^2 + \sum_{i=1}^q (\nabla P^n [\Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3 + \Sigma_4], \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \\ & \quad + \sum_{i=1}^q \omega_{n,i} \bar{a} (\nabla P^n [u^{n,i} - \omega^{n,i}], \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) + c \Delta t_n^{-1} \|\nabla \theta^n\|_n^2. \end{aligned} \quad (37)$$

结合引理 5、引理 6、引理 2、(4)式及(28)式中 $\nabla \theta$ 的等价估计式, 可类似证得下式

$$\left| \sum_{i=1}^q (\nabla P^n \Sigma_1, \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \right| \leq c \left(\int_{I_n} \|h_n^3 u_t\|_4^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \|\nabla \theta\|_n,$$

此处 $\nabla \Sigma_2 = \int_{I_n} l'_{n,i} (I_{n,q+1}^{Lo} - I) \nabla u dt$, 由引理 6 及参照 $\|\Sigma_2\|$ 的证明过程可得

$$\left| \sum_{i=1}^q (\nabla P^n \Sigma_2, \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \right| \leq c \Delta t_n^{q+1} \|\nabla u^{(q+2)}\|_n \|\nabla \theta\|_n.$$

进一步类似可得

$$\begin{aligned} & \left| \sum_{i=1}^q (\nabla P^n \Sigma_3, \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \right| \leq c \Delta t_n^{q+1} \|\nabla \mathfrak{I} u^{(q+1)}\|_n \|\nabla \theta\|_n, \\ & \left| \sum_{i=1}^q (\nabla P^n \Sigma_4, \nabla \pi_h^* \theta^{n,i}) \right| \leq c \left(\int_{I_n} \|h_n^3 \mathfrak{I} u\|_4^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \|\nabla \theta\|_n. \end{aligned}$$

将(34)下面的几个估计式及(27), 结合 Young 不等式合并可得

$$\begin{aligned} \|\nabla \theta^{n+1}\|^2 & \leq c \|\nabla \theta^{n+}\|^2 + c \|\nabla \theta^n\|_n^2 + c \Delta t_n^{2q+2} \left(\|\nabla u^{(q+2)}\|_n^2 + \|\nabla \mathfrak{I} u^{(q+1)}\|_n^2 \right) \\ & \quad + c \left(\int_{I_n} \|h_n^3 u_t\|_4^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^3 u\|_4^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^3 \mathfrak{I} u\|_4^2 dt \right) + c \Delta t_n^{-1} \|\nabla \theta^n\|_n^2. \end{aligned} \quad (38)$$

考虑 $\|\nabla \theta^{n+}\|$, 取 $\Pi^n = P^n$ 是 L^2 投影, 由于 $\theta^{n+} = U^{n+} - W^{n+} = P^n \theta(t^n) + P^n J[\omega^n]$, 因此结合 Cauchy 不等式、(5)式及 Young 不等式可得

$$\|\nabla \theta^{n+}\|^2 \leq (1 + \beta_n) \|\nabla \theta^n\|^2 + M_n \|\nabla J[\omega^n]\|^2, \quad (39)$$

其中关于 β_n, M_n 的定义在(29)式中已给出, 这里的

$$(\nabla J[\omega^n], \nabla \pi_h^* \phi) = (\nabla(\omega^n - \omega^{n+}), \nabla \pi_h^* \phi) = 0, \forall \phi \in S_h^{n-1}.$$

在式(22)中取 $\phi = A_h^n \tilde{\theta}^{n,i}$, 且参照(34)式的证明过程, 有

$$\begin{aligned} \|\nabla \theta\|_n^2 &\leq c\Delta t_n \left\{ \|\nabla \theta^n\|^2 + c\Delta t_n^{2q+1} \left(\|\nabla u^{(q+2)}\|_n^2 + \|\nabla \mathfrak{I}u^{(q+1)}\|_n^2 \right) \right. \\ &\quad \left. + c\Delta t_n \left(\int_{I_n} \|h_n^3 u_t\|_4^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^3 u\|_4^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^3 \mathfrak{I}u\|_4^2 dt \right) + \|\nabla J[\omega^n]\|^2 \right\} \end{aligned} \quad (40)$$

将(38)和(40)式代入(37)式合并可得

$$\begin{aligned} \|\nabla \theta^{n+1}\|^2 &\leq c(1 + \beta_n + c\Delta t_n) \|\nabla \theta^n\|^2 + c\Delta t_n^{2q+2} \left(\|\nabla u^{(q+2)}\|_n^2 + \|\nabla \mathfrak{I}u^{(q+1)}\|_n^2 \right) \\ &\quad + c \left(\int_{I_n} \|h_n^3 u_t\|_4^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^3 u\|_4^2 dt + \int_{I_n} \|h_n^3 \mathfrak{I}u\|_4^2 dt \right) + c(M_n + \Delta t_n + 1) \|\nabla J[\omega^n]\|^2. \end{aligned} \quad (41)$$

对上式进行 $L^\infty([0, T]; L^2(\Omega))$ 模误差估计, 式(34)以后的证明类似可得

$$\begin{aligned} \max_{I_n} \|\nabla \theta\| &\leq C_n \left\{ \|h_0^3 u_0\|_4 + \left(\sum_{m=0}^n \Delta t_m^{2q+2} \left(\|\nabla u^{(q+2)}\|_m^2 + \|\nabla \mathfrak{I}u^{(q+1)}\|_m^2 \right) \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + \sum_{m=0}^n \int_{I_m} \|h_m^3 u_t\|_4^2 dt + \sum_{m=0}^n \int_{I_m} \|h_m^3 u\|_4^2 dt + \sum_{m=0}^n \int_{I_m} \|h_m^3 \mathfrak{I}u\|_4^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \right. \\ &\quad \left. + \sqrt{N_c(n-1)+1} \left(\sum_{m=1}^n \|\nabla J[\omega^m]\|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \right\}. \end{aligned} \quad (42)$$

通过三角不等式将上述 $\nabla \theta$ 的估计与 $\nabla \rho$ 的估计合并, 可得误差估计(37)式。

注 2 通过应用 $\|h_{n-1}^3 u\|_4 + \|h_n^3 u\|_4$; 可有效估计 $\|\nabla J[\omega^m]\|$ 。从而验证定理 2 的收敛性。进一步地, 若空间 $S_h^n (n=0, 1, \dots, N-1)$ 的网格变化频繁较低时, 则定理 2 所建立的 $L^\infty([0, T]; H^1([\Omega]))$ 模误差估计是 $O(k^{q+1}, h^3)$ 。

5. 数值算例

为检验所提格式的有效性及其理论推导结论的可靠性, 选取如下抛物方程初边值问题:

$$\begin{cases} u_t - u_{xx} + u = f(x, t), & 0 \leq x \leq 1, 0 < t \leq 1, \\ u(0, t) = u(1, t) = 0, & 0 < t \leq 1, \\ u(x, 0) = \sin(\pi x), & 0 \leq x \leq 1, \end{cases}$$

其解析解为 $u(x, t) = e^{-t} \sin(\pi x)$ 。数值实验中, 试探函数空间采用时间二次多项式 ($q=2$) 与空间三次 Lagrange 插值基函数, 检验函数空间采用时间线性多项式及空间分片常数基函数。

表 1 展示了固定时间步长 $\Delta t = 0.002$, 空间依次取 $h = 1/15, 1/30, 1/60, 1/120$ 时, 时空误差 $\|u - U\|_{L^\infty(L^2)}$ 和 $\|u - U\|_{L^\infty(H^1)}$ 的数值结果及其收敛阶数。由数据可知, 当空间步长 h 逐次减半时, $L^\infty(L^2)$ 的模误差的收敛阶接近四阶, $L^\infty(H^1)$ 半模误差的收敛阶接近三阶, 实验结果与理论分析高度吻合。

表 2 进一步研究了时间离散对计算精度的影响。实验中, 空间步长固定为 $h = 0.0006$, 时间步长依次取 $\Delta t = 1/2, 1/4, 1/8, 1/16$, 数值结果表明, 随着时间步长 Δt 逐次减半, $L^\infty(L^2)$ 模误差的收敛阶趋近于理论最优的三阶精度, 而 $L^\infty(H^1)$ 半模误差的收敛阶也接近三阶, 实验结果与理论推导近乎相等。

Table 1. With the temporal discretization parameter Δt fixed at 0.002, the spatial error and its convergence rate
表 1. 固定时间剖分 $\Delta t = 0.002$ ，空间误差及收敛阶

h	$\ u - U\ _{L^\infty(L^2)}$	收敛阶	$\ u - U\ _{L^\infty(H^1)}$	收敛阶
$\frac{1}{15}$	3.5835e-05	-	1.7532e-03	-
$\frac{1}{30}$	2.2511e-06	3.9926	2.1982e-04	2.9955
$\frac{1}{60}$	1.4127e-07	3.9941	2.7499e-05	2.9988
$\frac{1}{120}$	9.2835e-09	3.9276	3.4381e-06	2.9997

Table 2. With the spatial discretization parameter h fixed at 0.0006, the temporal error and its convergence rate
表 2. 固定空间剖分 $h = 0.0006$ ，时间误差及收敛阶

Δt	$\ u - U\ _{L^\infty(L^2)}$	收敛阶	$\ u - U\ _{L^\infty(H^1)}$	收敛阶
$\frac{1}{2}$	7.8147e-03	-	2.5764e-02	-
$\frac{1}{4}$	1.1651e-03	2.7457	3.8413e-03	2.7457
$\frac{1}{8}$	1.8786e-04	2.6327	6.1937e-04	2.6327
$\frac{1}{16}$	2.8305e-05	2.7305	9.3321e-05	2.7305

6. 结论

针对抛物型偏微分方程的数值求解问题，本文设计了一种基于变网格策略的连续时空有限体积元算法，通过构造 Legendre 和 Lobatto 点上的 Lagrange 插值多项式，并结合 Gauss 数值积分准则，形成了系统的理论分析体系。研究证明：该方法在不依赖网格限制条件下，严格保证了数值解的唯一存在性，同时达到了 $L^\infty(L^2)$ 与 $L^\infty(H^1)$ 模误差估计的理论最优阶。最后通过数值算例验证了所提格式的有效性。

基金项目

国家自然科学基金(12161034)，包头师范学院青年科研项目(BSYKJ2022-ZQ06)，自治区规划课题(NZJGH2023264, NZJGH2024327)。

参考文献

[1] Aziz, A.K. and Monk, P. (1989) Continuous Finite Elements in Space and Time for the Heat Equation. *Mathematics of Computation*, 52, 255-274. <https://doi.org/10.1090/s0025-5718-1989-0983310-2>

[2] Bales, L. and Lasiecka, I. (1994) Continuous Finite Elements in Space and Time for the Nonhomogeneous Wave Equation. *Computers & Mathematics with Applications*, 27, 91-102. [https://doi.org/10.1016/0898-1221\(94\)90048-5](https://doi.org/10.1016/0898-1221(94)90048-5)

-
- [3] French, D. and Peterson, T. (1996) A Continuous Space-Time Finite Element Method for the Wave Equation. *Mathematics of Computation*, **65**, 491-506. <https://doi.org/10.1090/s0025-5718-96-00685-0>
- [4] Li, H., Zhao, Z. and Luo, Z. (2016) A Space-Time Continuous Finite Element Method for 2D Viscoelastic Wave Equation. *Boundary Value Problems*, **2016**, Article No. 53. <https://doi.org/10.1186/s13661-016-0563-1>
- [5] Karakashian, O. and Makridakis, C. (1999) A Space-Time Finite Element Method for the Nonlinear Schrödinger Equation: The Continuous Galerkin Method. *SIAM Journal on Numerical Analysis*, **36**, 1779-1807. <https://doi.org/10.1137/s0036142997330111>
- [6] Karakashian, O. and Makridakis, C. (2004) Convergence of a Continuous Galerkin Method with Mesh Modification for Nonlinear Wave Equations. *Mathematics of Computation*, **74**, 85-103. <https://doi.org/10.1090/s0025-5718-04-01654-0>
- [7] Zhao, Z., Li, H. and Luo, Z. (2016) A New Space-Time Continuous Galerkin Method with Mesh Modification for Sobolev Equations. *Journal of Mathematical Analysis and Applications*, **440**, 86-105. <https://doi.org/10.1016/j.jmaa.2016.03.035>
- [8] 候春英, 李宏. 半线性抛物方程的时空有限元方法[J]. 高校应用数学学报, 2008, 23(4): 459-470.
- [9] Gao, G. and Wang, T. (2010) Cubic Superconvergent Finite Volume Element Method for One-Dimensional Elliptic and Parabolic Equations. *Journal of Computational and Applied Mathematics*, **233**, 2285-2301. <https://doi.org/10.1016/j.cam.2009.10.013>
- [10] 肖宇宇, 何斯日古楞, 杨凯丽. 对流扩散方程的时间间断时空有限体积元法[J]. 高校应用数学学报, 2021, 36(2): 179-192.
- [11] 肖宇宇, 何斯日古楞. 抛物型方程的高精度时空有限体积元方法[D]: [硕士学位论文]. 呼和浩特: 内蒙古大学, 2021.
- [12] 李荣华, 陈仲英. 微分方程广义差分法[M]. 长春: 吉林大学出版社, 1994.